

بررسی اثر زلزله بر روی ساختمانهای انعطافی و شکننده

از: دکتر محمد رضا حجازی

منظور از این مقاله اینست که عکس العمل يك ساختمان را در مقابل نیروی مخرب زلزله به وسیله آزمایش يك نیروی خارجی بر روی ساختمان مزبور و یا مدل آن مطالعه نموده و نیروی مخرب معادل را تعیین نمود تا بتوان طرح ساختمان مزبور را در مقابل زلزله تهیه نمود این مسئله به عوامل ذیل بستگی دارد:

- ۱- نیروهای مخرب که در پی ویسا سقف يك ساختمان اثر میگذارند.

- ۲- چگونگی پخش این نیروها در سقف و ستونهای ساختمان.

نه تنها موارد فوق را باید مورد بررسی قرارداد بلکه عکس العملی که هر يك از اجزاء و یا ملكولهای ساختمان در برابر زلزله و یا نیروی خارجی از خود ابراز میدارند باید تعیین شده و مورد بررسی دقیق قرار گیرد.

اصولا يك زلزله را میتوان از نظر موج آن و در نتیجه شتاب جابجائی آن مورد نظر قرارداد، معادله يك شتاب جابجائی غیر مشخص بصورت ذیل میباشد.

$$x'' = f(t)$$

یعنی شتاب امواج زلزله طبق فرمول کلی تابعی از زمان میباشد.

$$x = \text{جابجائی}$$

$$x'' = \text{شتاب}$$

$$t = \text{واحد زمانی}$$

این شتاب را میتوانیم از منحنیهای آنالوگی نوارهای ضبط شده سائزمو گرام که امواج زلزله را

ثبت نموده اند بدست آوریم.

دو نوع ساختمان داریم:

- ۱- ساختمانهای شکننده یا غیر قابل انعطاف*

- ۲- ساختمانهای انعطافی

- ۱- ساختمانهای شکننده آنهاست هستند که

فواصل نسبی بین دو نقطه غیر مشخص آن در اثر نیروی خارجی ثابت باقی میمانند.

لذا محقق است که این نوع ساختمانها برای

مقابله با زلزله و یا هر نوع نیروی خارجی مناسب

نیستند زیرا فواصل اجزاء آنها ثابت و در نتیجه قسمت

های مختلف پس از شکستن از یکدیگر جدا میشوند.

- ۲- در ساختمانهای انعطافی فواصل بین اجزاء

در اثر نیروهای خارجی کم و زیاد شده و این تغییرات

بطوری است که نمیتوان نادیده گرفت کم و زیاد شدن

فواصل مزبور برای تعیین نیروی وارده به قسمت

داخلی ساختمان بکار میرود.

این ساختمانها در صورتیکه طرح مناسب داشته

باشند در مقابل شکنندگی توسط نیروهای خارجی

مقاومت میکنند.

بدین معنی که جابجائی اجزاء آنها مناسب

نیروهای وارده و در نتیجه پابرجا باقی میمانند

نوع سومی از ساختمانها وجود دارد که از انواع

ساختمانهای قابل انعطاف بوده و برای مطالعات آنها

وقت بیشتری لازم دارد.

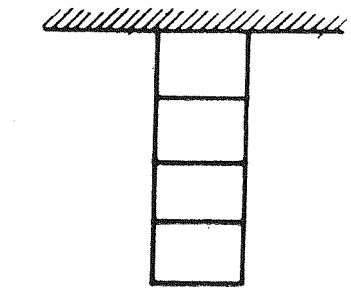
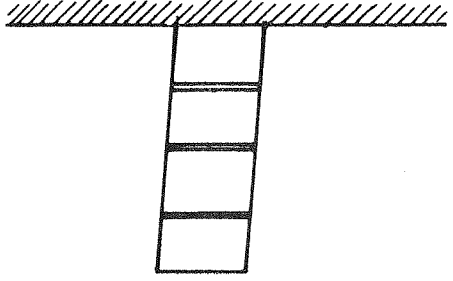
*- مقصود از انعطاف این است که در مقابل نیروی

خارجی شکسته نشده و وضع خود را نسبت به نیروی مزبور

تغییر میدهد.

شکل (۲) تغییر شکل در دو جهت
 ۱- فاصله قسمت‌ها بیش از تغییر شکل ثابت
 ۲- قطعات افقی بهمان صورت باقی میمانند
 ۳- شکسته می‌شوند و از هم جدا می‌شوند
 ۴- قطعات اجزاء پیدا نمی‌کنند
 ۵- نیروی محوری باعث می‌گردد تا فاصله اجزاء از یکدیگر زیاد شده و باعث می‌گردد تا اجزای دیگر در جهت دیگر حرکت کنند

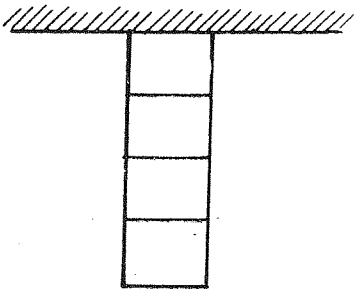
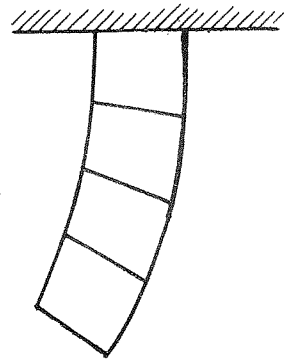
شکل (۲) تغییر شکل در دو جهت



داشتن مانند شکل (۱) تغییر شکل در دو نقطه
 ثابت است و در جهت دیگر تغییر شکل در جهت دیگر
 اجزاء مختلفه درجه فشرده و یا منبسط می‌گردند
 در صورت افقی و عمودی صورت می‌گیرد
 در اجزاء با اشیاء یا نیروها در جهت دیگر
 در تغییر شکل نوع اول یعنی تغییر شکل اجزای
 مانند شکل (۲)

تغییر شکل اجزای
 ۱- اندازه قطعات نسبت از تغییر شکل بیشتر می‌مانند
 ۲- سبوت با صورت عمودی و افقی خارج می‌شوند
 ۳- قطعات ثابت هستند و قطعات دیگر در جهت دیگر حرکت می‌کنند
 ۴- شکسته می‌شوند و از هم جدا می‌شوند
 ۵- فاصله اجزاء پیدا نمی‌کنند
 اجزای ساختمان توسط نیروی محوری صورت می‌گیرد

شکل (۱) تغییر شکل اجزای



تغییر شکل در دو جهت اجزای ساختمان
 عبارت است از تعدد اجزاء و اجزای که می‌توانند وضع و
 در هر لحظه مشخص نمود
 مثلا یک عبارت چهار طبقه را می‌توان گفت که
 اجزای آن چهارم اجزای آن است
 هر ساختمان می‌تواند اجزای آن تغییر شکل
 زایل را داشته باشد
 ۱- تغییر شکل اجزای ساختمان

سیستم به همان ترتیب افقی باقی میماند و تغییر شکل نخواهند یافت در حالی که مجموعه سطوح در اثر ایجاد فاصله بین دو نقطه از هم جدا شده و تغییر شکل کلی مییابند شکل ۲ ب در این تغییر شکل سقف محکمتر است نسبت به ستونها و لذا اگر ستونها جابجا گردند سقف جابجا نمیشود ولی با ستونها فاصله میگیرد این جابجائی ستونهای عمودی نیروی مخرب را در خود نگاه میدارند در هر نوع تغییر شکل میتوان از مقدار جابجائی ستونها صرف نظر نمود و فقط جابجائی سقف را مورد نظر و ملاحظه قرار داد - و درجه آزادی هر سیستم یا ساختمانی بستگی به عدد عوامل مشخص شده سقف ساختمان دارد - یعنی بستگی به تعداد عواملی دارد که مستقل میتوانند یک ساختمان را توصیف و مشخص نمایند برای آشنائی بجزرکت عکس العمل یک ساختمان

انعطافی باید دو عامل ذیل را مورد نظر قرار داد:

۱- ضریب سختی K

۲- ضریب استهلاکی N

ضریب سختی K برای تعیین مجموعه نیروهای برگشتی بکار میرود که جسم تغییر شکل یافته را به وضع متعادل اولیه عودت میدهد - یعنی برای تعیین Strain بکار میرود - فرض مینمائیم که معادله مشخص این نیروها خطی باشند

بعبارت دیگر بین این نیروهای برگشت و تغییر شکل رابطه مستقیمی وجود داشته باشد یعنی نیروهای برگشت و تغییر شکل متناسب یکدیگر باشند .

در حالت عمومی میتوان جسم را بصورت یک فنر و ضریب سختی K را در حکم ضریب ثابت فنری* در نظر گرفت

*- ضریب ثابت فنری :

نیروئی است که لازم است تا یک جسم به اندازه واحد طول جابجا گردد (طول آن اضافه و یا کم شود)

بیشتر انرژی درجائی قرار دارد که فرکانس عمومیت دارد.

وقتی نیروئی به جسمی وارد شود یکی از سه حالت فوق اتفاق خواهد افتاد و جسم جابجا میشود.

بنام $1 - \text{Stable} = \text{Restoring Force}$

سیستم با حداقل انرژی ب-وده است

و لذا جابجائی کوچک انرژی پتانسیل

را زیادتر مینماید

الف - توده یا جسم بحالت اول بر میگردد

ب - مجموعه نیروهای وارده بر جسم مخالف

صفر است

ج - ممان جدیدی بطرف وضع اولیه جسم حاصل

میشود

یعنی حالت حداکثر انرژی را ایجاد

مینماید یعنی جابجائی زیاد هم انرژی

پتانسیل را زیاد نمیکند

الف - توده یا جسم در جهت جابجائی حرکت را

ادامه میدهند

ب - ممان باعث یک جابجائی کوچک میگردد

که ممان آن برخلاف جهت اصلی است

و آنرا $\text{Negativ Restoring Force}$ گویند

۳- Neutral

الف - در وضع جدیدی بطور ثابت قرار میگیرد

ب - مجموعه نیروهای وارده به جسم پس از

جابجائی و ممانهای حاصله صفر است =

هر سیستمی که رستورینگ ف-ورث Force

Restoring با مشخصات مخصوص حاصل نماید

سیستم خطی Linear System گفته میشود .

1-Moment , or Unbalanced Force

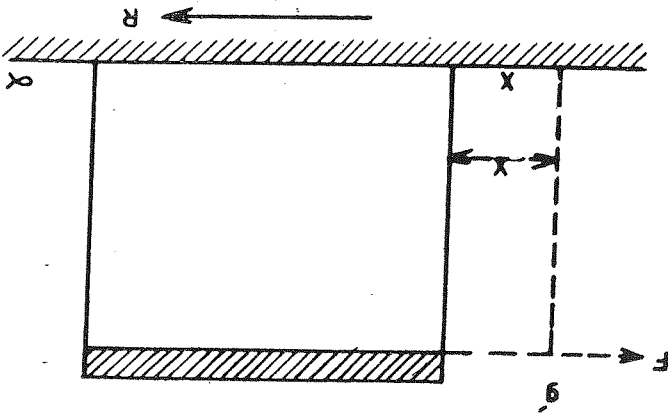
= ممان

۲- Un Stable

$$F = M \cdot X''$$

$$R = \frac{X''_{\max}}{g} \cdot p$$

میتوانیم چنین بنویسیم
شکل (۴)



نیروی مخرب ساختمان

$$R =$$

$$R = X''_{\max} p / g$$

ولتا میتوان نوشت

$$M = p / g$$

$$\Sigma m = M$$

مجموعه توده ساختمان

$$M =$$

P = مجموع نیروی بقیه ساختمان کل

$$F = \Sigma m X'' = X'' \Sigma m = X'' M = X'' \frac{p}{g}$$

مطلق بطریق ذیل می باشد

مطابق صورت Inertia بصورت انحصار

شکل هر نقطه در هر لحظه ثابت است .

موانع چیزی دیگر نمیتواند .

یک واحد خاص درجه و تغییر و این درجه انتقال

در ساختمانهای شکننده یک ساختمان بصورت

ساختمانهای شکننده : شکل ۴

آب میباشد

مشابه یک مثال جامع Deck-Pot یا سد محافظ

برود . که این نیروی اصطکاک متناسب با سرعت موج

در حالت عمودی اصطکاک مایعی را میتوان نام

وان بین رفته در زمان معینی حاصل میشود بکار می رود

است که در اثر اصطکاک حاصله توسط ارتعاش متناوب

خبر است برای تعیین تیرهای N برای تعیین تیرهای

مطلق "X" میباشد لذا طبق قانون می توان نوشت

در شکل ۴ نیروهای اولیه متناسب شکل

$$X = X_e + X_r$$

به بی ساختمان

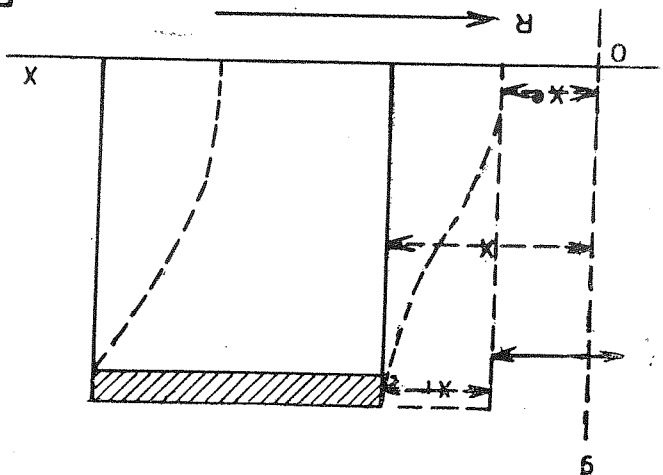
ساختمان نسبت

ساختمان

ساختمان در اثر زلزله

با بی ساختمان

شکل (۴)



دوم خاصیت ساختمان نسبت به ساختمان

هم چنین از آن است (Xe نسبت به حالت پایداری اولیه

حاصل شده است یکی خاصیت ساختمان (Xe نسبت

نسبت به حالت پایداری اولیه)

حاصل شده است یکی خاصیت ساختمان (Xe نسبت

نسبت به حالت پایداری اولیه)

حاصل شده است یکی خاصیت ساختمان (Xe نسبت

نسبت به حالت پایداری اولیه)

حاصل شده است یکی خاصیت ساختمان (Xe نسبت

نسبت به حالت پایداری اولیه)

حاصل شده است یکی خاصیت ساختمان (Xe نسبت

نسبت به حالت پایداری اولیه)

حاصل شده است یکی خاصیت ساختمان (Xe نسبت

نسبت به حالت پایداری اولیه)

$$\alpha = \frac{X''_{\max}}{g}$$

$$\frac{P}{g}(x''_e + x''_r) + K \cdot X_r = 0 \quad \text{یا}$$

$$\frac{P}{g}x''_e + \frac{P}{g}x''_r + K \cdot X_r = 0 \quad \text{و یا}$$

و اگر بخواهیم از لحاظ نیرو بررسی نمائیم
میتوان نوشت که

$$F_e = \frac{P}{g}x''_r + K \cdot X_r = - \frac{P}{g}x''_e$$

نیروی F_e همان نیروئی است که برای جا-
بجائی تمام ساختمان در اثر زلزله بکار میرود یا عبارت
دیگر نیروی F_e نیروئی است که برای جابجائی يك
ساختمان شکننده با همان توده مزبور در اثر زلزله
اعمال میگردد.

$$F_r = \frac{P}{g}x''_r \quad \text{نیروئی است که برای جابجائی}$$

نسبی سقف ساختمان نسبت به پی بکار میرود. باید
توجه داشت در يك ساختمان مسکونی سقف یا سطح
بالائی آن (سطحی که تمام وزن و توده در آن متمرکز
است) کاملاً تحت تاثیر نیروی حاصله از زلزله (که
يك توده شکننده یا توده معادل وارد میشود) قرار
هیگردد ولی نیروی عکس العملی آن دیگر F_e
نمیباشد این نیروی مخرب یا عکس العملی متناسب با
نیروی جابجائی میباشد.*

در ساختمان انعطافی نیروی F_e برای قسمتی
از جابجائی سقف ساختمان بکار میرود. در حالی که
در ساختمان شکننده نیروی جابجائی همان نیروی
کل F میباشد.

اثر يك زلزله سینوسی

زلزله مشخص تابع سینوس ذیل مفروض است

* نیروی اولیه با نیروی جابجائی = Force

of Inertia یعنی نیروئی که به جسم وارد میشود
تاجسم را در يك راستای مشخص حرکت داده و یا جسم را
به حالت اولیه برگردانده و یا جسم را در حالت تعادل
نگاه دارد.

نیروی مخرب = بفرانسه Effort Tranchant
به انگلیسی Restoring Force یا تلاش نهائی

و چون $x = \frac{P}{g}$ است:

$$F = \frac{P}{g}X'' \quad \text{در نتیجه}$$

نیروی وارده بساختمان برای جابجائی

$$X'' = \text{شتاب مطلق}$$

ساختمان شکل $\frac{P}{g}$ در مقابل نیروی

باندازه فاصله x جابجا میگردد و ساختمان در مقابل
این نیرو از خود عکس العمل یا مقاومت نشان میدهد
ضریب مقاومت ساختمان بستگی به فاصله جابجائی و
ضریب نسبی مقاومتی ساختمان (K) دارد بهر صورت
بر طبق قانون دوم نیوتون این نیروی مخرب برابر
با نیروی جابجائی در جهت مخالف میباشد.

$$F = -R$$

نیروی مخرب $R =$

$$F + R = 0 \quad \text{و یا}$$

$$\frac{P}{g}X'' + K \cdot X_r = 0$$

$$R = K \cdot X_r = \text{نیروی مخرب}$$

ضریب نسبی یا نیروی مخرب برای واحد

$$K = X_r \text{ جابجائی}$$

$$\frac{P}{g}X'' = -KX_r$$

K_r رامیتوان بوسیله محاسبات ساختمانی بدست

آورد.

$$\frac{P}{g}X'' + KX_r = 0$$

بنابراین

$$X = X_e + X_r \quad \text{ولی قبلاً گفته شد که}$$

$$X'' = X''_e + X''_r \quad \text{ولذا}$$

حال اگر در فرمول ذیل بجای X'' مقادیر

آنرا بگذاریم خواهیم داشت که:

$$\frac{P}{g}X'' + K \cdot X_r = 0$$

شتاب در نتیجه زلزله $X''_e =$

شتاب در نتیجه عکس العمل سقف نسبت به پی ساختمان

$$X''_r =$$

نگاریم خواهیم داشت که

حال اگر بخواهیم در فرمول (۵) معادل آنرا

$$F_0 = -\frac{g}{P} x''_{emax}$$

در نتیجه

$$F_e = -\frac{g}{P} x''_{emax} \sin \Omega t = F_0 \sin \Omega t$$

از طرفی در فرمول (۶) داشته‌ایم که

$$R = K \cdot \frac{F_0}{F_0} \frac{K}{\sqrt{1 - (T_1)^2}} = F_0 \frac{K}{\sqrt{1 - (T_1)^2}}$$

بنابراین

$$X_{max} = \frac{F_0}{K} \frac{K}{\sqrt{1 - (T_1)^2}} \frac{T_p}{F_p}$$

$$R = K X_{max} = F_0 \frac{K}{\sqrt{1 - (T_1)^2}} \frac{T_p}{F_p}$$

ذیل نوشتیم

در نتیجه می‌توان نیروی محرک R را بصورت

جواب داد.

مطابق با جداول ویرایش دوم (زمینی) یعنی بطور قاعده علامت‌های در حساب اندازه‌گیری می‌شود

$$\frac{T_p}{\sqrt{1 - (T_1)^2}} \text{ می‌شود تا به فرمول (۵) برود}$$

معادل آن که در جدول زیر آمده است.

یعنی حال جدول زیر را در جدول (۵) جایگزین می‌کنیم

$$\frac{K}{F_0}$$

اصول سیستم ارتعاشی ساکنمان T_p می‌باشد:

زمین لرزه T_1 و سرعت زاویه‌ای زمین لرزه Ω ویرایش

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{K}} \text{ سرعت زاویه‌ای ساکنمان}$$

$$\frac{\omega}{\Omega} = \frac{T_p}{T_1}$$

$$K = \omega^2 P$$

$$X_{max} = \frac{F_0}{K} \frac{K}{\sqrt{1 - (T_1)^2}} \frac{T_p}{F_p} \quad (۶)$$

$$X_{max} = \frac{F_{og}}{F_0} \frac{K}{\sqrt{1 - \Omega^2}} = \frac{P \omega^2}{F_0} \frac{K}{\sqrt{1 - \Omega^2}}$$

جایگزینی یعنی

حداکثر آمپلیتود و عبارات است از حد اکثر

است ادامه می‌دهد

نیم اول یعنی $\sin \Omega t$ که مربوط به نیروی ارتعاشی

یعنی $(\sin \Omega t)$ است (سرعت مستقیم در Ω و در Ω)

در فرمول فوق قسمت تابع جمع است از آنجا

$$x_m = \frac{F_0 \cdot R}{F_0 \cdot g} \cdot \frac{1}{\sqrt{1 - \Omega^2}} (\sin \Omega t - \frac{\omega}{\Omega} \sin \omega t)$$

و در نتیجه خواهیم داشت که:

$$x' = 0 \text{ یا } x = 0 \text{ یا } x = 0$$

$$T_p = \text{سرعت زاویه‌ای سیستم ارتعاشی}$$

$$T_p = \frac{\omega}{2\pi} \text{ و در نتیجه } g = \text{شتاب ثقل}$$

ارتعاشی می‌باشد.

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{K}}$$

سرعت زاویه‌ای زمین لرزه $\Omega =$

$$x = C_1 \sin \omega t + C_2 \cos \omega t + \frac{F_{og}}{P} \frac{1}{\Omega^2 - \omega^2} \sin \Omega t$$

و پس از آن وقتی تابع اولیه خواهیم داشت که

$$F_e = \frac{g}{P} x'' + K \cdot X + F_0 \sin \Omega t$$

فرمول را میتوان در حالت کلی بصورت ذیل نوشتیم

هر کس بخواهد مشخصات آن هر کس خواهد بود

سرعت زاویه‌ای در یک تابع سینوسی برای هر

$$T_1 = \frac{\Omega}{2\pi}$$

جود را تا اگر می‌توانید یا ویرایش T_1 است

حداقل زمان یک نوسان یعنی زمان یک چرخش

$$(F_e = F_0 \sin \Omega t)$$

$$F_e = -\frac{g}{P} x''_{emax} \sin \Omega t \quad (۶)$$

فرمول نیروی F_e بصورت ذیل خواهد بود

$$\frac{d^2x}{dt^2} \sin \omega t + \omega^2 x \cdot \sin \omega t + \omega \cos \omega t \frac{dx}{dt} - \omega \cos \omega t \frac{dx}{dt} = \sin \omega t \cdot f(t)$$

$$\left(\sin \omega t \frac{d^2x}{dt^2} + \omega \cos \omega t \frac{dx}{dt} \right) + (\sin \omega t \cdot \omega^2 x - \omega \cos \omega t \frac{dx}{dt}) = f(t) \sin \omega t$$

$$\frac{d}{dt} \left(\sin \omega t \cdot \frac{dx}{dt} \right) + \frac{d}{dt} (-x \omega \cos \omega t) = f(t) \sin \omega t$$

توضیح اینکه در ریاضی برای گرفتن مشتق از

فرمولهای ذیل استفاده مینمائیم

$$y = z \cdot x$$

$$dy = z \cdot dx + x \cdot dz$$

در اینجا در قسمت پیرانتزاول $\frac{dx}{dt}$

$$z = \sin \omega t$$

$$y = \sin \omega t \frac{dx}{dt} \quad \text{بنابراین}$$

$$dy = d \left[\sin \omega t \cdot \frac{dx}{dt} \right]$$

$$\frac{dy}{dt} = \frac{d}{dt} \left[\sin \omega t \frac{dx}{dt} \right] =$$

$$\left(\sin \omega t \frac{d^2x}{dt^2} + \omega \cos \omega t \cdot \frac{dx}{dt} \right)$$

حال از تابع فوق تابع اولیه میگیریم و چون

تغییرات زمان بین صفر و t تغییر مینماید لذا بجای

متغیر t متغیر θ گذاشته و تغییرات بین صفر و θ را

درباره تابع اولیه اعمال می نمائیم. حال مینویسیم

$$\left[\sin \omega \theta \cdot \frac{dx}{dt} \right]_0^t - [x \omega \cos \omega \theta]_0^t =$$

$$\int_0^t f(\theta) \sin \omega \theta d\theta$$

و اگر تغییرات صفر تا t را برای قسمت اول

بگذاریم خواهیم داشت:

$$x = 0 \quad \text{اگر } t = 0 \text{ باشد}$$

$$x = 0$$

$$x = 0 \quad \text{و} \quad x' = 0 \quad \text{میباشد}$$

و در نتیجه مقادیر جابجائی برای $t = 0$ صفر

خواهد بود.

ولی اگر $\theta = t$ باشد در این صورت:

$$R = \frac{P}{g} x'' e_{\max} \frac{1}{1 - \frac{(T_1)^2}{T_p^2}} \quad (\text{ضمیمه } \delta)$$

$$F_e = \frac{P}{g} x'' e \quad \text{وقبلا داشتیم که}$$

$$P_{e_{\max}} = \frac{P}{g} x'' e_{\max} \quad \text{و در این صورت}$$

$F_{e_{\max}}$ همان نیروی مخرب است که باعث

جابجایی پایه یک ساختمان انعطافی و یا جابجایی

یک ساختمان کامل شکننده یا توده معادل همان

توده ساختمان مزبور میگردد.

اثر زمین لرزه غیر مشخص:

بعضی اوقات مشکل است که شتاب یک زلزله

را مشابه یک تابع سینوس نسبت به زمان قرارداد در

این موارد تابع ذیل بطور کلی حرکت و شتاب این

نوع زمین لرزهها را مشخص میسازد.

$$x'' e = f(t)$$

معادله حرکت بصورت تساوی ۲ بوده و لذا

میتوان سرعت زاویه آنرا به ترتیب ذیل نگاشت

$$\omega = \sqrt{\frac{gK}{P}}$$

$$\omega^2 = \sqrt{\left(\frac{gK}{P}\right)^2} = \frac{gK}{P}$$

در اینجا (x) همیشه جابجائی حرکت نسبی

یک نقطه مفروض مورد نظر به پی ساختمان میباشد و در

نتیجه نیروی بکار رفته برای این جابجائی عبارت

است از همان ضریب ساختمانی نسبت بطول x

$$F = x \sqrt{\left(\frac{gK}{P}\right)^2} = x \omega^2$$

و در نتیجه

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x = f(t) \quad \text{یا} \quad (6)$$

اگر دوطرف تساوی (۶) را در $\sin \omega t$ ضرب

نموده سپس مقدار $\omega t \cos \omega t \frac{dx}{dt}$ را یک مرتبه بقسمت

اول اضافه نموده و سپس همان مقدار را کم نمائیم

خواهیم داشت که:

$$\left(\frac{d^2x}{dt^2} + \omega^2 x \right) \sin \omega t = \sin \omega t \cdot f(t)$$

$$S_n = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \frac{T_p}{2} (t - \theta) d\theta$$

شیتاب مغالی مازیم

$$SA = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \frac{T_p}{2} (t - \theta) d\theta$$

آشیتاب مازیم

ذیل را داشته باشیم
 یک بر دو طرفی T است که از مازیم مازیم

برای بندست آوردن مقادیر مازیم در اثر

هر تعشی (Spectrum Response) است

استیکتیر M یا کتیمین لریه در تعشی سیستم

معدلات مغول (ا کسینا نسیل متیعی) جواد بود

فوقی و بتایج مذکور جوامع رستم اینه بیشتر این

ا کتیمین مازیم باشد یا کتیمین مازیم

ماشیتاب حساب الکتر و تعشی متیعی R را بندست آورد

زیرا و ونسوله نوار ضبط شده لریه نگاری و اجتمالا

با برود تعشی سا جتمان و شتاب و تعشیرات

ولنا :

موقعی است که مازیم مازیم مازیم مازیم

موزی لریه را نسیل مازیم بندست آوردیم و این اینه

برود تعشی سا جتمان و قون اینه تعشیرات شتاب تعشی

ساجتمان را از اجراط شعری جتمان مازیم متیعی

حالا متیعی مازیم که مازیم مازیم مازیم

تساویها حاد کتیمین مغالی را نسیل مازیم

دید که مقادیر ضرب شده در قسمت راست

با مقادیر فرمودهای ۱ و ۲ و ۳ جوامع

$$R = \frac{P}{2\pi} \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \frac{T_p}{2} (t - \theta) d\theta$$

تلاشی برای تعشی مازیم مازیم مازیم

$$K = \left(\frac{T_p}{2}\right)^2 \frac{g}{P}$$

و ا کتیمین K مقدار مازیم را نسیل مازیم

$$\int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \frac{T_p}{2} (t - \theta) \cdot d\theta \quad (10)$$

$$R = K \frac{T_p}{2} X_{max} =$$

بر این جوامع مازیم مازیم مازیم

ا کتیمین مازیم مازیم مازیم

در قور مازیم (۹) مقادیر مازیم مازیم

$$R = K \cdot X_{max}$$

حد تعشی مازیم M بر این است با

$$X = \frac{2\pi}{T_p} \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \frac{T_p}{2} (t - \theta) \cdot d\theta \quad (9)$$

$$\frac{T_p}{2} X = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \frac{T_p}{2} (t - \theta) \cdot d\theta$$

و دشتیم $\frac{T_p}{2} \omega =$

$$\omega X = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \omega (t - \theta) d\theta$$

$$\int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \omega (t - \theta) d\theta = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \cos \omega t \cdot \sin \omega \theta d\theta - \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \omega t \cdot \cos \omega \theta d\theta$$

$$\int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \cos \omega t \cdot \sin \omega \theta d\theta = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \cos \omega t \cdot \sin \omega \theta d\theta \quad (7)$$

$$+ \cos \omega t \cdot \sin \omega t \cdot \frac{dX}{dX} + \omega X \sin \omega t =$$

$$\int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \omega \cos \omega t \cdot d\theta \quad (7)$$

$$- \cos \omega t \cdot \sin \omega t \cdot \frac{dX}{dX} + \omega X \cos \omega t = -$$

نظریه ذیل جمع تعشی مازیم مازیم مازیم

موزی لریه مازیم مازیم مازیم مازیم

تساوی (۸) را در $\sin \omega t + \cos \omega t$ مازیم مازیم

و - $\cos \omega t$ را در مقادیر مازیم مازیم

$$\frac{dX}{dX} + \omega X \sin \pi t = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \cos \omega \theta \cdot d\theta \quad (7)$$

تعشی :

موزی لریه مازیم مازیم مازیم مازیم

موزی لریه مازیم مازیم مازیم مازیم

موزی لریه مازیم مازیم مازیم مازیم

موزی لریه مازیم مازیم مازیم مازیم

$$\sin \omega t \cdot \frac{dX}{dX} - \omega X \cos \omega t = \int_0^{\frac{T_p}{2}} f_1(\theta) \sin \omega \theta \cdot d\theta \quad (7)$$

موزی لریه مازیم مازیم مازیم مازیم

سرعت ماکزیموم

$$\int_0^1 f(\theta) \sin \frac{\gamma \pi}{T_p} (t - \theta) d\theta = S_v$$

ماکزیموم S_v و S_a و S_d را اسپکترم‌های آمپلیتود و شتاب

و سرعت گویند.

نویسندگان مختلفه لرزه‌نگار طرح‌های مختلفی درباره سیموگرامها بر حسب زلزله‌های مختلفه داده‌اند در این طرحها اسپکترم سیموگرامها شامل منحنی‌های مختلف ماکزیموم‌های فوق است این منحنی‌ها را بر حسب تابع پریود (T) ضرایب مختلف استهلاکی آنان تعیین نموده‌اند.

هیچکدام از این مطالعات باهم شبیه نبوده‌اند ولی روی هم رفته میتوان گفت که ضریب استهلاکی در حدود ده تا بیست درصد حداکثر ضریب استهلاکی نقطه عطف (کریسیکال) بوده‌اند

این منحنی‌ها را اصطلاحاً اسپکترم نسبی اجزاء مربوطه گویند. مانند اسپکتروم شتاب اسپکتروم سرعت ویا اسپکتروم آمپلیتود و غیره....

بطور کلی میتوان گفت که اسپکتروم‌ها منحنی‌های تجربی پریودیاعوامل فوق نسبت بعوامل مشخص دیگر سیستم‌های مورد نظر میباشند.

منحنی‌های مزبور را میتوان بسادگی با روش ماشینهای حساب انالوگی ترسیم نمود.

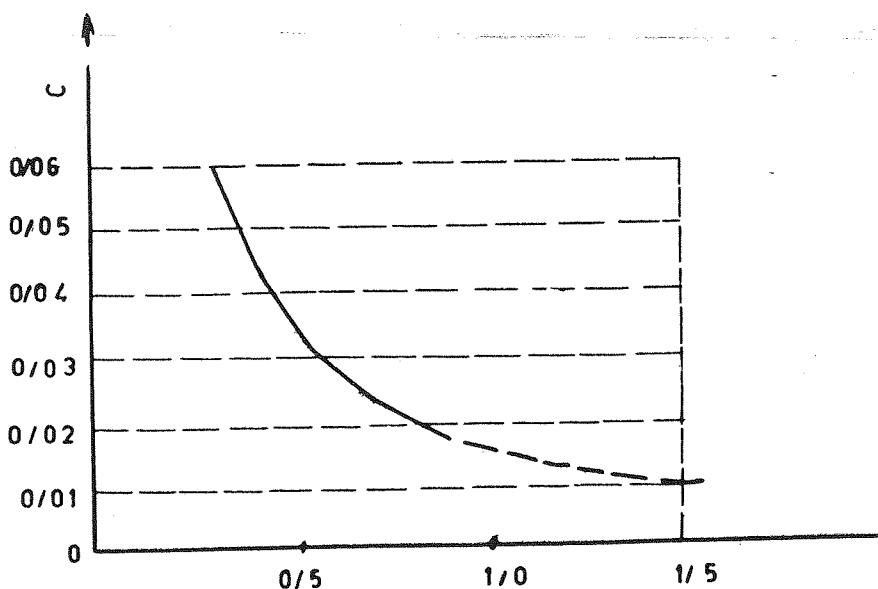
بنظر میاید که اسپکتروم سرعت با فایده‌تر باشد زیرا علاوه بر سادگی واجد منحنیهای منظم هستند

در بیشتر زلزله‌هایی که تا کنون مطالعه شده است منحنی‌ها مشخصات نزدیک بهم داشته‌اند Biot یکی از سیمو لوژیست‌های فرانسوی اسپکتروم شتاب یک زلزله را بدست آورد منحنی‌های شتاب خیلی نزدیک بهم بودند.

بمراجعة ودقت در قسمت ثابت فرمول ب ۱۰ برای حساب نمودن نیروی وارده بر ساختمانی واجد پریود T کافی است که توده $\frac{P}{g}$ را در مشخصات عمودی های منحنی اسپکتروم ضرب نمود. شکل ه

مثلاً اگر پریود چهارصد میلی ثانیه باشد نیروی ماکزیموم برابر با $0.75P$ خواهد بود اگر پریود هزار میلی ثانیه باشد نیروی ماکزیموم $\frac{2P}{3}$ میگردد

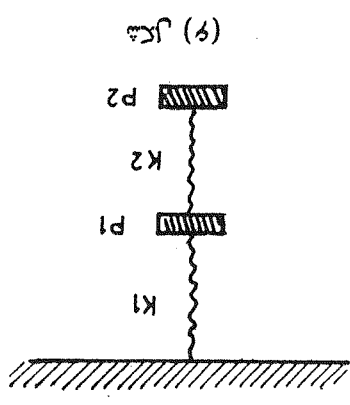
اندازه‌های بدست آمده کاملاً با اندازه‌های حاصله از تجرب به تطبیق می نمایند.



شکل (۵)

حالتی وجود دارد که مسئله را میتوان با استفاده از روشی دیگر حل کرد.
 میتوان بطریق ساده محاسبه نمود.
 البته فقط سیستم های تا دودرجه آزادی را
 معادله همان درجه آزادی می توان نوشت.
 سرعت های زاویه $\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_n$ ریشه های
 ۲- تعیین تغییر شکل در هر يك از طرق معمولی
 بطور جداگانه (یعنی تغییراتی که در دو درجه اول و در دو درجه دوم و غیره ...
 ۱- تعیین پرنمود در هر يك از طرق معمولی آن

درجه آزادی مورد نظر قرار گیرد. عارضه تراز :
 مسائل که باید در مورد ساختارهای با چند
 خصوصیات عمل ارتعاشی غیر مشخص میباشد.
 مینور و اثری که این فرکانسها در سیستمها دارد از
 یک ارتعاشی غیر مشخص عارضه است از قرار
 شده و در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 یوده های مینور یعنی درجه های اول و درجه های دوم



Second Mode در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.

در شکل ۶ یک مثال ساده موجود است و روش
 مبنی بر سیستم مینور است.
 مبنی بر سیستم مینور است.
 مبنی بر سیستم مینور است.
 مبنی بر سیستم مینور است.

در هر يك از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.

$$R = \frac{g}{P} \cdot \frac{T}{2\pi} \cdot S_v$$

برای این است با
 با همان پرنمود T داشته ایم و در این حالت نیروی مینور
 را S_v با یک پرنموده بودیم. ارزش استیکس S_v را
 اگر بجای استفاده از استیکس S_{gq} استیکس
 بسیار ضعیف هستند.
 دو سیستم مثلثاتی باشد. این نیروهای مینور
 اثر را از راه ضعیف میکنند. هنگامیکه T بزرگتر از
 میتوان گفت که ما نیروهای ایجاد شده در

$$T = \sqrt{\frac{P}{kg}}$$

در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.
 در هر یک از این موارد باید در نظر گرفت.

ریشه‌های تساویهای متعاقب ذیلاملا حظه میگردند

$$K_{1h} = 1/875$$

$$K_{2h} = 4/694$$

$$K_{3h} = 7/855$$

در جابجائی کل جابجائی نوع اول یا اصلی

۶۱/۳ کل جابجائی است

» » » ۱۸/۸ نوع دوم

» » » ۷/۴ نوع سوم

مسئله را از روی اسپکنز شتاب‌های S_A و S_{α} و S_{γ}

مربوطه به پریودهای T_{II} و T_{I} و T_{III} خوانده و نیروی

مخرب سیستم را بدست می‌آوریم بطریق ذیل:

$$R = \frac{P}{g} (0.613 S_A + 0.188 S_{\alpha} + 0.074$$

$$S_{\alpha} + \dots)$$

نکته‌ای که باید مورد توجه قرار گیرد این است

که چگونه نیروی مخرب یا نیروی منتهجه R اثر

مجددی سراسر طول یک قطعه برابر طرق دوم و سوم

و غیره میگذارند.

بدیهی است هنگام انعطاف یک قطعه بار نیروهای

تقسیم شده برابر با مشتق چهارم تساوی تغییر شکلی

قطعه مزبور بوده و بنا بر فرمولهای مقاومت مصالح

ذیل میباشند

$$y'' = \frac{M}{EI} \quad \text{و} \quad M'' = P$$

حل نمود اگر درجه آزادی بی نهایت باشد. و این

موضوع درباره یک ساختمان استوانه‌ای که در درون

قالب محکمی قرار گرفته باشد صادق است. چنین

ساختمانی در سیستمی واجد سختی و قابلیت انعطافی

ثابت ارتعاش در جهت طولی استوانه خواهد داشت.

به این موضوع مخصوصاً در نظریات علمی تجربی

Timoshenko اشاره شده است

مثال ذیل این موضوع را روشن خواهد نمود:

این مثال از نظریه تیموشنکو گرفته شده است: شکل ۷

$$T_1 = \frac{\sqrt{2\pi}}{3/515} \sqrt{\frac{\omega h^4}{Mlg}} \quad (\text{نوع اول})$$

زمان یک نوسان پریود

یا نوع دوم $T_2 = 0.160 T_1$ متعاقب پریود اصلی

پریود متعاقب پریود دوم $T_3 = 0.1056 T_2$

یا نوع سوم

و معادله جابجائی آن عبارت خواهد بود از:

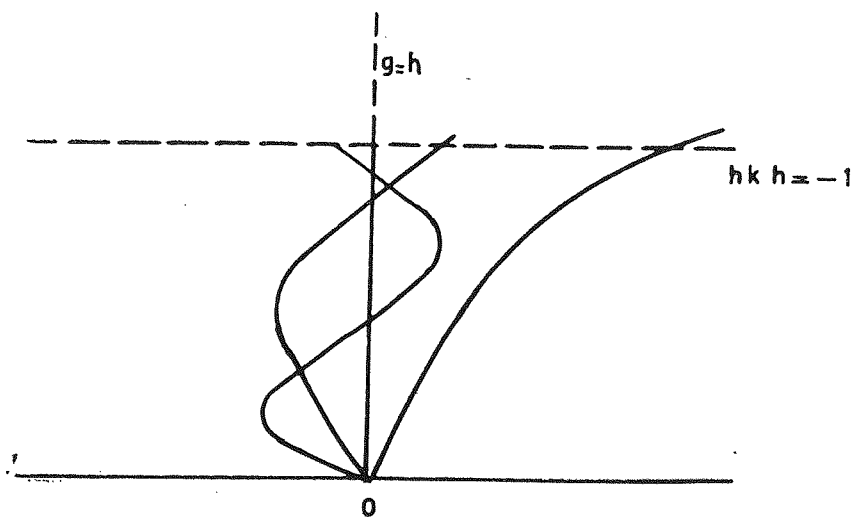
$$x = \frac{1}{\sqrt{2}} \left[\frac{ch K_n y - \cos K_n y}{sh K_n \cdot h + \sin K_n \cdot h} - \frac{ch K_n \cdot h + \cos K_n \cdot h}{sh K_n \cdot h + \sin K_n \cdot h} \right] \times (sh k_n y - \sin k_n y)$$

ارتفاع ساختمان مورد نظر $y = h$

جابجائی عرض $x =$

جابجائی اشهای ارتفاع کاملاً آزاد سیستم $x_h =$

مشخصات نوع آزادی و ریشه اصلی معادله $K_n =$



شکل (۷)

و به همین ترتیب در طبقات بالاتر و تغییر شکلی های بعدی پر بود کمتر میگردد.

بعبارت دیگر هر چه طبقات بالاتر را در نظر بگیریم فرکانس لرزه ای بیشتری دارا میباشد.
نظریات ضمیمه ای

نظریات محاسباتی و تجربی مذکور واجد دلایل تجربی و منطقی همراه با اثبات و فرمولهای ریاضی است. معهدا نقاط ضعف کمی هم دارند و تا آنجا که ممکن است شرح آن میپردازیم.

روی هم رفته میتوان گفت عوامل مربوطه بطرح ساختمانهای مقاوم در برابر زلزله که توسط نظریه و منحصر بوسیله محاسبه بدست میآیند بیشتر مورد قبول و حمایت مهندسین و معماران ساختمانی است تا نتایج حاصله از مشاهده تغییرات ساختمانها در برابر زلزله یا ارتعاشات تجربی و محاسبات نتایج حاصله مهندسین مزبور بیشتر نظریات خود را بر دلایل ذیل مبتنی میدانند.

۱- در اغلب موارد استهلاك موج ویا لرزش بسیار مهم میباشد. حرکت وابسته يك قسمتی از ساختمان نسبت به پی و زمین و سایشهای مختلفه آن در اثر این حرکت و جابجائی نشانه استهلاك زیاد موج و انرژی بوده و در نتیجه دلیل خوبی برای تضعیف نمودن نظریات تجربی میباشد زیرا در نظریات تجربی مقدار مطلق استهلاك تعیین نمیشود.

۲- در نظریات مزبور فرض بر این است که تغییر شکلیها عموماً بطور ارتجاعی است. بعبارت دیگر قسمت بزرگی از انرژی ذخیره شده برای تغییر شکل پلاستیکی مصالح ساختمان بکار رفته و یا برای ایجاد ترکها و خراشهای طبقه ای مصرف میگردد. وجود ترکهای معمولی برای تعیین و تغییر کیفی پر بود جدا گانه هر طبقه یا طریقه تغییر شکلی مورد استفاده

قرار میگیرد. البته در ساختمانهای با قابلیت انعطافی زیاد این برشها و جابجائیها نشانه کم تر شدن خطرات انتظاری آینده است

البته برای تصحیح نمودن این انتقادات صحیح در محاسبات و کارهای تجربی کوشش فراوانی بعمل آمده است. معهدا باید یادآوری نمود که نظریه های تجربی و محاسباتی که در مورد آن تغییر لازم بعمل آمده است بیشتر از جهت کیفی مورد نظر فرار گرفته اند تا از جهت کمی (کیفیتی است جای کمی) مطالعه کیفی اطلاعات دقیق تری نسبت بساختمان بنا میدهد البته مقدار وزن مطلق نیروها و عوامل را نمیتوان باسانی بدست آورد.

کاملاً مشهود است که محاسبات پیچیده وضع واحدی واجد بوده و به جز در بعضی از موارد نمیتوان از این محاسبات در ساختمان استفاده نمود. در مواقع عادی فقط چکیده نتایج و وضعیت عمومی محاسبات ساختمانی را مورد نظر قرار میدهند.

برخی از متخصصین ساختمانهای ضد زلزله عقایدی ابراز داشته اند که همراه با فرمولهای مفید و ساده مطالعات مهندسی است.

با اطلاعاتی که در دست است دو طرح مهم مورد بررسی قرار میگیرد.

۱- طرحی که توسط دو گروه از اعضای موسسه مهندسی آمریکا در سانفرانسیسکو

مؤسسه مهندسی ساختمان آمریکا S.A.C.E
و مؤسسه مهندسی کالیفرنیا شمالی S.E.N.C
تهیه شد شامل گزارشی درباره نیروهای وارده جانبی توسط زمین لرزه یا باد میباشد.

۲- طرح دوم فقط بوسیله موسسه مهندسی کالیفرنیا شمالی تهیه شده است S.E.N.C این گزارش نظریه تکمیلی طرح اول میباشد. در اینجا بطور خلاصه و مختصر از طرح اول صحبت میگردد البته باید بدانیم که طرح دوم کامل و جدیدتر میباشد.

$$R = C \cdot P$$

نیروی مخرب پایه وسطی زیرین ساختمان $R =$

6- Timoshenko , 1962
 California (S. E. N. C) 1962
 5- Structural Engineering of North of Civil Engineering or A.S.C.E.) (Sanfransisco American Society A S. C. E., 1958
 Earthquake design Criteria
 4- Rine,
 ogy A. S. C. E, 1943
 methods in Engineering Seismol-
 3- Biot Analytical and Experimental Chery, UNESCO Expert, 1967
 2- Dynamics of Structure by Cheron d'etude, 1960
 Laboratoire public d'aessais et
 1- J. Dularu,
 مانی ۴۵ مورد استفاده قرار گرفته اند :
 $b_n =$ ارتفاع طبقه ازبئی
 $P_n =$ تحمل وزنی طبقه
 باشد P_n را داشته باشد
 P_n از سطح بالایی و تحمل وزنی P_n را داشته باشد
 F_n نیروی وارد شده به همان طبقه ای است که ارتفاع

$$F_n = R \frac{P_n \cdot h_n}{\sum (P \cdot h)}$$
 ساختمان همانند مساوی ذیل مستقیم میگردند :
 این نیروهای خاکی در تمام طول ارتفاع

مجموعه وزن ساختمان (وزن مرده + جانمایی
 ۵۰٪ بار اضافی ساختمان) = وزن مرده + ۲۵٪ الی
 $P =$ بار مرده
 (وزن مرده ساختمان عبارت است از وزن خود
 ساختمان بدون در نظر گرفتن وسایل اضافی و
 وسایل زندگی و وزن مواد موقتی مانند برف و باران
 و یا آب و غیره)
 $C =$ ضریب پریود طبیعی ساختمان به ثانیه

$$C = \frac{T_p}{0.15}$$
 $T_p =$ پریود طبیعی ساختمان
 میساید. 0.04 تا 0.06 بین C و 0.06 تا 0.08 تغییر می نماید.
 با در نظر گرفتن ضریب T_p را میتوان
 با فرمول ذیل بدست آورد:

$$T = \frac{0.1 \sqrt{V}}{H}$$
 بلندی قسمت اصلی از بالای بی بی بی
 $H =$ حساب فونت
 طول قسمت اصلی ساختمان در جهت منحنی
 $b =$ فونت در نظر
 در فونت H و b به فونت
 با T به ثانیه خواهد بود.