

# تصمیم گیری فازی: روشی جدید در انتخاب مدل بر اساس معیارهای متنوع ارزیابی

سیدکمال الدین نیکروش  
استاد

دانشکده مهندسی برق، دانشگاه صنعتی امیرکبیر

حامد شکوری گنجوی  
استادیار

دانشکده فنی مهندسی، دانشگاه شاهد

## چکیده

مدل سازی اولین قدم در مطالعات علمی بشمار می رود. ممکن است برای یک پدیده، مدل های متفاوتی وجود داشته باشد. گزینش بین مدل های مختلف قابل جایگزینی یا یکدیگر بر اساس معیارهای مختلفی صورت می گیرد. در این مقاله روشی ارائه شده است که طی آن تعیین مدل منتخب از طریق یک فرایند تصمیم گیری فازی صورت می گیرد. بدین منظور ابتدا مجموعه معیارها با کمی سازی معیارهای غیر کمی توسعه می یابد. سپس برای مجموعه ای از معیارهای حائز اهمیت، توابع امکان تشکیل و روابط عطفی یا فصلی بین آنها تعیین می شوند. سرانجام با تعریف تابع مطلوبیت کلی حاصل از ترکیب توابع مزبور و نیز محدودیت های لازم مسأله تصمیم گیری شکل می گیرد. حل این مسأله مدل مقبول را مشخص می کند. این روش طی یک مدل سازی نمونه برای «زمان متوسط مصرف روزانه انرژی الکتریکی در ایران» تبیین شده است.

## کلمات کلیدی

مدل سازی، انتخاب مدل، معیارهای ارزیابی مدل، تصمیم گیری فازی.

## Fuzzy Decision-Making: A New Method in Model Selection via Various Validity Criteria

H. Shakouri G.  
Assistant Professor  
Engineering Faculty  
Shahed University

S.K.Y. Nikravesh  
Professor  
Electrical Engineering Department  
Amirkabir University of Technology

### ABSTRACT

Modeling is considered as the first step in scientific investigations. Several alternative models may be candidates to express a phenomenon. Scientists use various criteria to select one model between the competing models. Based on the solution of a Fuzzy Decision-Making (FDM) problem, this paper proposes a new method in model selection. The method enables the scientist to apply all desired validity criteria, including both statistical and visual, even linguistic criteria, systematically by defining a proper Possibility Distribution Function (PDF) due to each criterion. Finally, minimization of a utility function composed of the PDFs will determine the best selection. The method is illustrated through a modeling example for the "Average Daily Time Duration of Electrical Energy Consumption in Iran".

### KEYWORDS

Modeling, Model Selection, Model Corroboration Criteria, Fuzzy Decision-Making.

## ۱- بیان مسأله انتخاب مدل

مسأله انتخاب مدل یک مسأله تصمیم گیری است که براساس نظریه احتمال و از طریق تعریف یک تابع تصمیم از فضای داده ها به فضای تصمیم ها و بدنبال آن تعریف یک تابع ریسک روی آن و کمینه کردن آن حل می شود. آزادی عمل در تعریف این دو تابع یکی از عوامل تنوع در معیارهای ارزیابی است [۷].

موضوع مقایسه دو یا چند مدل با یکدیگر و ترجیح یکی بر بقیه به صورت مختلفی مطرح و حل و فصل شده است. تقریباً تمام معیارهای ارزیابی شناخته شده، هر یک می توانند به تنهایی یا بطور مقایسه ای برای این منظور بکار روند. همچنین آزمون های فرض دو بدو برای مدل ها، اعم از خطی و غیرخطی، مانند آنچه به کمک آماره  $F$  انجام می گیرد [۱۰]، بعنوان نمونه هایی خاص از مسأله تصمیم گیری، روش هایی شایع و معتبر هستند. روش Wilks نیز توسط وی برای مقایسه مدل ها پیشنهاد و استفاده شده است [۱۷] که البته نیاز به بازنگری و اصلاح دارد و نگارنده در مرجع [۳] به آن پرداخته است.

معیارهایی مانند اندازه پراکندگی مانده ها، متوسط درصدخطا ( $MPE$ )، جذر متوسط مربعات خطا ( $RMSE$ )،  $FPE$ ،  $AIC$  و  $AVE$  و نیز آماره هایی مانند  $LB$ ،  $JB$ ،  $DW$  و  $t$ -student و یا اندازه پراکندگی پارامترها و آماره مشهور  $t$ -student و نظایر آنها از معیارهایی هستند که بیش و کم مورد توجه بوده و برای انتخاب مدل ملاک قرار می گیرند [۷] [۸] [۱۰] [۱۱]. با تغییر جایگاه خود از یک دیدگاه صرفاً احتمالاتی به دیدگاهی شامل تر که از قابلیت های نظریه امکان نیز بهره مند می شود، می توان معیارهای متنوع دیگری را که چه بسا در عمل تصمیم گیری مدل ساز را تحت تأثیر قرار می دهند، به این مجموعه افزود.

در این مقاله ضمن معرفی مجموعه وسیع تری از معیارهای ارزیابی، فرایند تصمیم گیری تحت نظریه امکان برای حل مسأله انتخاب مدل مورد استفاده قرار می گیرد. در اینجا الگوریتم تشکیل و حل این مسأله با هدف انتخاب مدل مطلوب از میان  $N_m$  مدل نامزد شده و حصول یک درجه مطلوبیت مناسب تشریح می شود.

### ۱-۱- تبیین مسأله تصمیم گیری فازی<sup>۳</sup>

فرض کنیم  $M_i; i=1, \dots, N_m$  مدل هایی باشند که برای تحلیل یا پیش بینی تغییرات یک متغیر پی ریزی شده اند.

شکی نیست که پیشرفت علوم در گرو فعالیت دانشمندان برای ارائه نظریات جدید و انتقاد از نظریات گذشتگان بوده است. میانی فلسفی تحول علوم خود مبحث گسترده ای است [۳] [۷] [۱۶]. سالیان درازی است که مدل سازی ریاضی پدیده های جهان ذهن دانشمندان علوم مختلف، اعم از علوم فیزیکی و علوم انسانی و غیره را به خود مشغول داشته است. در واقع مدل ها اساس پذیرش یا رد نظریه های علمی متنوع و احياناً معارض هستند. مدل های ذهنی، فیزیکی، ریاضی و حتی عددی، تجربی و آماری همه برای سنجش صحت و سقم ایده های دانشمندان درباره این جهان بکارگرفته می شوند [۴] [۶] [۱۲] [۱۷]. برای این منظور معیارها و روش های گوناگونی ارائه شده اند که تنها برخی از آنها از سوی مدل ساز مورد توجه و استناد قرار می گیرد. بدین ترتیب، تصمیم برای انتخاب مدل مطلوب در عمل بطور نظری و ذهنی صورت می پذیرد. جایی که همزمان تعداد زیادی از معیارها مهم تلقی شده و صرف نظر از هر یک مطلوبیت کلی مدل را خدشه دار نماید، لازم است که تصمیم گیری از روشی مدون پیروی کند [۱].

معیارها و روش های انتخاب مدل مناسب در مقوله علوم انسانی، به دلایل چندی بیشتر مورد توجه بوده اند [۷]. پیچیدگی، ماهیت نرمی<sup>۱</sup> در سیستم و تکرار ناپذیری تجربه را می توان بعنوان عمده ترین این دلایل برشمرد. از این رو، موضوع هنوز از تازگی لازم برای تحقیق برخوردار بوده و در حال تکامل است [۵]. روش تصمیم گیری فازی در انتخاب مدل زمینه را برای توسعه مبحث، با تعریف و بکارگیری معیارهای جدید و متنوع در کنار معیارهای موجود مبتنی بر نظریه احتمال، مهیا می سازد.

تعدیل در بکارگیری روش های محاسباتی سخت و نرم، بویژه در برخورد با مسائلی که در ذات خود نیازمند برخورد نرم هستند، و استفاده بجا از هر یک در حل این گونه مسائل بسیار کارگشاست. این مقاله سعی بر آن دارد که از یگانه تازی در هر یک از این جنبه های محاسباتی و ریاضی پرهیز و از توانمندی های هر یک از نظریه های احتمال و امکان برای تبیین یک روش نوین در انتخاب مدل بهره گیرد.

باید انصاف داد که دقت موشکافانه روش های مبتنی بر نظریه احتمال، درعین آنکه هوشمندی کاربران آن را می طلبد، گاه با پیچیدگی هایی که پیدامی کند، بویژه در کاربرد، مشکل زا و سنگ راه حل مسائل می شود. در مقابل، موفقیت های چشمگیر نظریه امکان، درعین سادگی میانی ریاضی آن، می تواند مشوق محقق در بهره گیری از این ابزار جوان و

## ۲- مرور معیارهای ارزیابی

ذهن مدل ساز در واقع از ابتدا تا انتهای روند مدل سازی قدم به قدم به ارزیابی مدل می پردازد و هر مرحله را با تأیید یا اصلاح راه طی شده پشت سر می گذارد تا مدل خود را از یک طرح اولیه تا نمایی کامل با تمام جزئیات موردنظر خود پیش برد. بی گمان ارزیابی های شناختی، فلسفی و منطقی در مورد یک مدل اهمیت اصلی را در تعیین ارزشمندی مدل دارا هستند [۲] [۷] [۱۶]. تطبیق با قوانین واقعی از آن جمله است که تأیید آن به عهده ادبیات علمی است که سیستم مورد مطالعه را تشریح و توضیح می دهد.

در اینجا برای تأیید یا رد مدل تنها به آنچه براساس داده ها صورت می گیرد پرداخته می شود. مبانی و تعاریف دقیق معیارهای شناخته شده ای که در مجموعه  $\mathcal{V}_i$  قرار می گیرند و برخی از آنها فهرست شد، به تفصیل در مراجع یادشده آمده است.

از دیدگاه این نوشتار انواع کلیه معیارهای ارزیابی را می توان در جدول (۱) دسته بندی نمود.

اگر دسته ای از معیارها که صرف نظر از هیچیک مطلوب نیست، حاکی از مفاهیم مشابه (مثلاً اندازه خطا) باشند، بصورت ترکیب فصلی در فرایند تصمیم گیری شرکت کرده جایگزین یکدیگر می شوند.

در ادامه برخی از معیارهای آماره ای یا مشاهده ای جدید را که می توان تعریف نموده و در مسأله انتخاب مدل بکار گرفت، بطور نمونه مطرح می کنیم. معیارهای غیرکمی و باصطلاح غیرپارامتری که اغلب بصورت نمایش های گرافیکی یا تحلیل های توصیفی جلوه می نمایند، می توانند با ترندهای فازی سازی به کمیّت درآمده و در انتخاب مدل دخالت داده شوند.

### ۳-۱- معیارهای مبتنی بر تابع هدف: اندازه خطا

خطای یک مدل بطور اجمال با  $\varepsilon(t-k) = y(t) - \hat{y}(t-k)$  نشان داده می شود. برای  $k=1$  آن را خطای پیشگویی و برای  $k=\infty$  خطای شبیه سازی می نامند [۱۱]. «قدرت توضیح دهندگی» مدل، یعنی  $R^2$  (بصورت خام یا تعدیل شده)، از رایج ترین معیارها- ارزیابی مدل ها بویژه در آمار و اقتصاد سنجی بوده و در تعریف تعدیل شده خود بر اساس پراکنندگی ها برابر است با:

$$R^2 = 1 - \frac{\sigma_\varepsilon^2}{\sigma_y^2} \approx 1 - \left(\frac{N-1}{N-d}\right) \frac{\sum \varepsilon_i^2}{\sum \bar{y}_i^2} \quad (5)$$

که در آن  $d$  تعداد پارامترها و  $N$  تعداد نمونه ها و  $\bar{y}_i$  ها انحراف  $y_i$  ها از مقدار متوسط آنها است. این معیار بیانگر

هریک از این مدل ها را می شود به زبان ریاضی بصورت زیر بیان کرد:

$$\mathcal{M}_i(\theta_i): \hat{y}(t|\theta_i) = f_i(Z_i^N, \theta_i; t) \quad (1)$$

که در آن  $Z_i^N$  مجموعه داده ها برای مدل  $i$  ام به تعداد  $N$  نمونه،  $f_i(\cdot)$  شکل تابعی مدل و  $\theta_i$  بردار پارامترهای هر یک هستند. همچنین فرض کنیم که دقت، کارآیی، مشخصات مطلوب ایستا و پویا و... مطلوبیت هایی هستند که برای هر یک از مدل ها توسط مجموعه ای از معیارهای ارزیابی به تعداد  $N_c$  که هر یک را با  $c_j(i)$ ،  $j=1, \dots, N_c$ ;  $i=1, \dots, N_m$  می نامیم به کمیّت درآمده و در مجموعه ای بانام  $\mathcal{V}_i$  جمع آوری می شوند:

$$\mathcal{V}_i = \{c_1(i), c_2(i), \dots, c_{N_c}(i)\} \quad (2)$$

یک مسأله تصمیم گیری را می توان بصورت پیشنه کردن یک تابع مطلوبیّت که با ملاحظه دسته ای از محدودیت ها صورت می پذیرد، نمایش داد:

$$\text{Max } U(x) \quad (3)$$

$$\text{s.t. } g(x) > 0 \quad (4)$$

در مسأله «انتخاب مدل» بردار  $x$  درکلی ترین حالت بصورت تابعی برداری از عناصر مجموعه مشخصات مدل تعریف می شود:  $x = x(\mathcal{V}_i)$ . بنابراین  $U(\cdot)$  تابعی ریاضی یا منطقی یا بصورت ترکیبات فصلی یا عطفی از معیارهای مطلوبیّت (تابعی از همان معیارهای ارزیابی مدل) است. تابع  $g(\cdot)$  نیز نشان دهنده مجموعه ای از محدودیت هاست که به نوعی خود، مطلوبیّت بشمار می آیند.

در تصمیم گیری های انسانی تحقق هیچکدام از مطلوبیّت ها یا محدودیت ها بطور دقیق مدنظر نیستند، بلکه هر یک تا حدی تأمین می شوند. در این حال کلیه توابع موجود در مسأله (۳) توابعی فازی از متغیرهایی تُرد یا فازی فرض می شوند که آنها را توابع امکان از معیارهای ارزیابی در نظر خواهیم گرفت.

حل مدل تصمیم گیری فازی باتکیه بر اصول استنتاج فازی صورت گرفته و چندان پیچیده نیست. آنچه بیشتر حائز اهمیت است، چگونگی تشکیل مدل تصمیم گیری و بعبارت دیگر تبدیل فرایند شکل گیری تصمیم از قالبی که در ذهن تصمیم گیر دارد به قالب توابع مطلوبیّت و محدودیت ها، با لحاظ توابع امکان و احیاناً ضرایب وزنی مناسب است. با این توصیف، حاصل چند فرایند مدل سازی موازی از یک سیستم یابدیده مطابق با شکل (۱) در فرایند تصمیم گیری مدل ساز به رقابت پرداخته و سرانجام مدل سازی با انتخاب مدل مناسب تر خاتمه می یابد.

«متمم اندازه خطای نسبی» است. عموماً یک خطای نسبی کمتر از ۱٪ تا ۳٪ ( $R^2 \geq 0.97$ )، از شروط مقبولیت مدل بشمار می رود.

بعنوان یک معیار آماره ای جدید، بطور مشابهی با (۵) معیار  $FIT$  را درکنار آن تعریف می کنیم. بافرض آنکه تخمین پارامتر براساس کمینه سازی خطای پیش گویی انجام شود، این معیار برای خطای شبیه سازی تعریف می شود؛ و درعکس این حالت دو معیار  $R^2$  و  $FIT$  جایجا خواهند شد.

## ۲-۲- تحلیل مشخصات مانده ها

اگر مدل بطور کامل به واقعیت نزدیک باشد، خواصی که برای خطای اندازه گیری فرض شده اند باید در سری مانده ها مشهود باشند. البته مانده ها علاوه بر خطای اندازه گیری شامل خطای مدل سازی نیز هستند، که با فرض تصادفی و مستقل بودن مجموعه عوامل ناشناخته یا صرف نظر شده در مدل سازی، قضیه حد مرکزی<sup>۶</sup>، فرض گوسی بودن مجموع خطاها، اعم از عمدی یا سهوی، را تقویت می کند.

### نرمال بودن:

درکنار آماره  $J/B$  که آزمونی برای بررسی نزدیکی توزیع یک متغیر تصادفی به توزیع گوسی است [۸]، محاسبه و رسم تابع چگالی تخمینی برای مانده ها نیزمعیاری مشاهده ای است. میزان تقارن، انحراف معیار و سایر خصوصیات آن می توانند با آنچه انتظار داریم مقایسه شوند. روش «هسته»<sup>۷</sup> با عرض و تعداد پنجره بهینه برای محاسبه تخمین بهینه تابع چگالی بسیار مناسب است [۲] [۱۳]. بدنبال تعریف معیارهایی که براساس آزمون فرض و با نام «صحّت برازش»<sup>۸</sup> تعریف شده اند، کارهای جدیدی نیز در زمینه بکارگیری تابع توزیع تخمینی بعنوان یک معیار مشاهده ای انجام شده است [۵]؛ اما محاسبه اندازه فاصله نسبی تابع توزیع تخمینی از مقداری که بطور ثنوری باید داشته باشد، در اینجا برای کمی سازی این معیارمشاهده ای پیشنهاد می شود:

$$DF = \frac{\|f_\varepsilon - \hat{f}_\varepsilon^{OPT}\|}{\|f_\varepsilon\|} \quad (6)$$

بالانویس  $OPT$  نشانگر آن است که در تخمین تابع چگالی احتمال عرض و تعداد پنجره ها بهینه شده است.

سفید بودن: طبق تعریف، عدم همبستگی میان نمونه های زمانی مانده ها نیز از فروض ضروری است که از طریق محاسبه و رسم تابع همبستگی (تابع کواریانس) قابل تحقیق است. آماره  $LB$ <sup>۹</sup> براساس مجموع وزنی اندازه این تابع در نقاط غیرصفر برای آزمون همین معنا وضع شده است [۱۰].

در همین راستا اما در حوزه فرکانسی، با محاسبه و رسم طیف قدرت<sup>۱۱</sup> هموار شده و ملاحظه فاصله آن از مقدار متوسط، می توان نزدیکی آن را به آنچه دراصل مدل نویزسفید با توزیع نرمال فرض شده است، تحقیق نمود. برای کمی سازی میزان شباهت طیف قدرت مانده ها به نویزسفید آنچه بعنوان یک معیار مناسب پیشنهاد می شود اختلاف مشتق آن از صفر است. بنابراین، اگر طیف قدرت تخمینی و هموار شده<sup>۱۲</sup> که با استفاده از تبدیل  $Fourier$  محاسبه شده است، با  $\Phi_\varepsilon^S(\Omega)$  نشان داده شود، بعنوان معیار رنگی بودن سری مانده ها به نحو زیر تعریف می شود:

$$PS = \left\| \frac{\Delta \hat{\Phi}_\varepsilon^S(\Omega)}{\Delta \Omega} \right\| \quad (7)$$

قابل ذکر آنکه آماره  $DW$ <sup>۱۳</sup> به دلیل محدودیت هایی که فروض اولیه آن ایجاد می کند جز برای مدل های خطی قابل استفاده نیست و در اینجا از بکارگیری آن صرف نظر شده است.

## ۲-۳- ارزیابی مقبولیت برآورد پارامترها

بخش مهمی از ارزیابی مدل در بررسی پارامترهاست. پس از محدودیت های ناشی از تعریف در روابط ریاضی، تطبیق علامت ضرایب با رابطه واقعی علی - معلولی بین ورودی ها و خروجی ها است. گذشته از پذیرش علامت و محدوده پارامترها از نظر ایجاد ارتباط منطقی در بین اجزاء مدل، پارامترهای برآورد شده باید واجد ویژگی های پویا و ایستایی نیز باشند که در معیارهای مرسوم مانند آماره  $t$ - $std$  لحاظ نمی شوند.

### مشخصات پویا و ایستا:

در مدل های دینامیک، علامت ضرایب نمی توانند به تنهایی از رابطه مزبور اطلاعات کاملی در اختیار گذارند. در مدل های خطی آرایش قطب ها (وصفها) ی سیستم محدوده ای را که ضرایب مطلوبیت کافی را از نظر مشخصات دینامیک تضمین کنند، تعیین می کند.

حضور در محدوده پایداری از مهم ترین شروط پذیرش مدل برای یک سیستم در ذات پایداری است. نه تنها پایداری مطلق، بلکه میزان پایداری نسبی و میزان و نحوه رابطه علی بین ورودی ها و خروجی ها کاملاً حائز اهمیت هستند. در مدل های غیرخطی نیز تطبیق نتیجه شبیه سازی مدل در پاسخ به ورودی های خاص، بویژه پاسخ پله مدل، با مبانی نظری مبتنی بر تجارب حاصل از واقعیات معیار مهمی است. نحوه تغییرات متغیر توضیح شونده و مقدار ماندگار آن

می بایست قابل قبول باشند. توجه داریم که این، تطابقی بسیار جامع تر از تطابق علامت است. بطور مثال مقدارجهش<sup>۱۳</sup> می تواند یک معیار دینامیک با نام  $OS$  تلقی شده و/یا مقدار بهره مستقیم می تواند بعنوان معیاری ایستا با  $DC$  نمایش داده شود.

مجموعه خواص مزبور محدوده مقبول برای پارامترها را کوچک تر از آنچه تنها روابط ریاضی ویا منطقی تعیین می کنند، می سازد. پس اگر دامنه قابل قبول برای پارامترها را با  $D_{\theta}$  نشان دهیم، باید داشته باشیم:

$$\theta \in D_{\theta} \subset D_{\theta} \quad (8)$$

که نماد عضویت نشان داده شده یک عضویت غیردقیق یعنی فازی است. اندازه تعلق بردار پارامترها به این زیرفضا نیز بصورت معیاری مشاهده ای به کمیت درآمده و با عددی مانند  $DY$  نمایش داده می شود.

**پراکنندگی تخمین (حساسیت نسبت به پارامترها):**

ماتریس پراکنندگی پارامترهای تخمینی،  $P_{\theta}$ ، برای مدل های خطی بطور تحلیلی قابل محاسبه است. درمدل های غیرخطی این ماتریس براساس قاعده *Cramer-Rao* ازطریق محاسبه ماتریس ژاکوبین بردارخروجی ها، نسبت به بردار پارامترها تخمین و تقریب زده می شود [۱۱]. پراکنندگی پارامترهای برآورد شده ارتباط تنگاتنگی با حساسیت تابع هزینه نسبت به تغییرات در آنها دارد. برای پارامترهایی که تابع هزینه نسبت به آنها حساسیت چندانی ازخود نشان نمی دهد، عنصر قطری متناظر در  $P_{\theta}^{-1}$  کوچک خواهد بود. درپیروی ازپیشنهاد مشابه در [۱۶] کوچک بودن اندازه ماتریس،  $\|P_{\theta}\|$ ، یا  $trace(P_{\theta})$  به عنوان شاخص حساسیت نسبت به پارامترها هریک می توانند معیار مطلوبیت مدل بشمار روند.

ازتقسیم هریک از پارامترها برعناصر متناظر قطری دراین ماتریس، آماره *t-student* برای آن پارامتر بدست می آید که معمولاً مهم ترین معیاربرای ارزیابی پارامترها بشمار می رود. بعلاوه، معیارکلی تری با عنوان معیار کلی  $GT$ <sup>۱۴</sup> پیشنهاد و بکارگرفته می شود [۲]:

$$GT = \frac{\|\theta\|}{\|P_{\theta}\|} \quad (9)$$

## ۲-۴- کارآیی در پیش بینی<sup>۱۵</sup>

دقت پیش بینی مدل از طریق پیشگویی کاملاً موردتوجه واقع شده است [۷] [۱۰]. اما اینجا منظور توانمندی مدل در پیش بینی آینده بروشی اعم از شبیه سازی خالص یا پیشگویی تک مرحله ای است. مدل بدست آمده باید با

داده هایی به جز آن مجموعه داده که برای شناسایی و تخمین پارامتر بکار رفته است، مورد آزمایش قرار گیرد. برای آزمایش مدل سیستم هایی (مانند اقتصاد) که آزمایش پذیر با اعمال ورودی های دلخواه نیستند، باید داده هایی را از شناسایی کنارگذاشته و برای این منظور بکارگرفت. توفیق مدل درپیش بینی آینده نیزیک معیار نسبی است و علاوه برلزوج تأمین یک حداقل مقبولیت، می تواند بطورمقایسه ای و درکنارسایرمعیارها مورد ملاحظه باشد.

اجازه دهید فرمولی را که نگارنده در [۱] مورد استفاده قرار داده، معرفی و بکارگیریم. توان پیش بینی را شاخصی بصورت متمم خطای نسبی در دوره پیش بینی درنظر گرفته و محاسبه می کنیم. باتعریف خطا برای دوره پیش بینی بشکل زیر:

$$\varepsilon_n(t) = y(t) - E\{\hat{y}(t|t-1; \theta)\}; N < t \leq N_n \quad (10)$$

بصورتی مشابه با یکی از معیارهای اندازه خطا، مانند  $R^2$  یا متمم معیار  $FPE$  تعریف می شود:

$$PP := 1 - \frac{\sum_{t=N+1}^{N+N_n} \varepsilon_n^2(t)}{N-d+N_n} \quad (11)$$

که در آن  $N_n$  تعداد نمونه های جدید است. ضریب تعدیل درمحاسبه خطای نسبی برای آن است که اثرات بُعد فضایی پارامترها و تعداد نمونه های پیشین و جدید، لحاظ شده باشند.

در صورتی که یک نویز اندازه گیری در شبیه سازی یا تخمین آینده دخالت داده شود، برای محاسبه (۱۰) لازم است باتکیه به روش شبیه سازی *Monte-Carlo* این موضوع مورد دقت واقع شده و محاسبه شود. درغیر این صورت نماد  $E\{\cdot\}$  که نشانه عملگر انتظارات است حذف می شود.

با تعویض تخمین خروجی،  $\hat{y}$ ، به خروجی شبیه ساز خالص،  $\bar{y}$ ، معیار توان پیش بینی یکبار دیگر با رابطه ای مشابه با (۱۱) محاسبه می شود و با نام  $SP$  معیار دیگری بشمار می آید:

$$\bar{y}(t) = \hat{y}(t|t-\infty)$$

## ۳- تشکیل توابع امکان برای معیارهای ارزیابی

این مرحله را می توان حساس ترین مرحله در روش ارائه شده این مقاله برشمرد. معیارهای ارزیابی، در این مرحله بعنوان معیارهای مطلوبیت فهرست شده و برای هریک تابع امکان (تابع عضویت فازی درمجموعه مدل های مطلوب) تعریف می شود تا بجای استفاده تک به تک از معیارها بتوان

آنها را باهم مقایسه کرد. ممکن است کسی بخواهد از ابتدایی ترین روش فازی سازی برای محاسبه توابع امکان بهره گرفته و بنویسد:

$$\Pi(x) = \frac{|x - \min(x)|}{\max(x) - \min(x)} \quad (12)$$

اما سادگی این شکل تابع خطی (مثلثی) انعطاف لازم را برای ایجاد تمایز بین مقادیر معیارهای ارزیابی نداشته و از کارایی لازم برای برقراری تعادل و ارتباط مناسب میان معیارهای مختلف برخوردار نیست. با اصطلاح، تابع فوق همه اطلاعات موجود در  $V_i$  ها را به یک میزان مورد توجه قرار می دهد. وضوح این نقیصه در مورد معیارهای متگی به یک چگالی توزیع احتمال معین بیشتر است.

در تشکیل تابع امکان برای هر معیار، اگر معیار مزبور تحت نظریه احتمال از چگالی معینی برخوردار باشد، تابع امکان متناظر برگرفته از آن (ونه لزوماً مطابق با آن) به تعریف در خواهد آمد. در غیر این صورت نیز بهره گیری از تخمین چگالی مقادیر معیارها برای مدل های رقابت کننده در فرایند تصمیم گیری فازی توصیه می شود. بعنوان یک روش عمومی، درحالی که مقادیر معیار مورد نظر در نزدیکی مقدار مطلوب خود (در اینجا صفر) پراکنده باشند، تابع توزیع تجمعی اساس محاسبه تابع امکان قرار می گیرد:

$$\Pi_x(x) = 1 - \int_0^x \hat{f}(\xi) d\xi \quad (13)$$

که در آن  $\hat{f}(\cdot)$  چگالی تخمینی بوده و با فرض آنکه مقادیر نشانوند<sup>۱۱</sup> مثبت بوده و با تقسیم بر مقدار متوسط خود بهنجار شده باشند، محاسبه می شود. ممکن است تخمین چگالی به روشی مانند روش هسته مستقیماً بر داده ها بنا شود. متذکر می شود در مواردیکه داده ها از توزیعی چندگانه (با نقاط تمرکز مختلف) برخوردار باشند، تخمین مستقیم استفاده از رابطه عمومی (۱۳) مفیدتر است.

نیز می توان  $\hat{f}(\cdot)$  را از طریق تخمین پارامترهای یک تابع توزیع معین بدست آورد. بدین منظور توزیع Weibull با دو پارامتر غیر صحیح یک تابع انعطاف پذیر و کاملاً مناسب است.

#### تابع امکان اندازه خطا:

برای معیارهای مربوط به اندازه خطا، تابع نمایی از مرتبه ۴ چنین تعریف می شود:

$$\Pi_v(v) = \exp(-3k v^4 / 4m_v^4) \quad (14)$$

پارامتر  $m_v$  تعیین کننده حساسیت تابع امکان به تغییرات نشانوند آن بوده و بسازی  $k = 1$ ، مشابه یک تابع گوسی نقطه عطف تابع بر آن قرار دارد. این پارامتر برابر با مقدار متوسط مقادیر تابع هزینه ها،  $\mu_v$ ، قرار داده می شود.

همچنین بهتر است مشتق تابع امکان در نقطه عطف با عکس پراکندگی مقادیر هزینه هامتاسب باشد. بنابراین، ضریب  $k$  برابر با عکس انحراف معیار اندازه هزینه ها در مجموعه مدل های نامزد، که با تقسیم بر مقدار بیشینه آنها به مقادیر کمتر از واحد بهنجار شده اند، انتخاب می شود:

$$k = 1 / \text{var}(V / \max(V_i))$$

این نوع تابع که نمونه های آن در شکل (۲-الف) دیده می شود، بخاطر کاهش حساسیت در نزدیکی نقاط بیشینه و تشابه بیشتر با تابع عضویت دوزنقه ای، در عین حذف تیزی ها، گاه جایگزین تابع گوسی شده و کارایی خوبی در روش های فازی و محاسبات نرم نشان داده است [۱۴]. همین نوع تابع بطور مشابهی برای معیار  $FPE$  و دیگر معیارهایی که مقدار صفر حد مطلوب برای آنها است، استفاده می شود.

#### تابع امکان برای متمم اندازه خطای نسبی:

برای معیار توضیح دهندگی  $R^2$  (و معیارهای مشابه مانند  $PP$ ,  $FIT$  و  $SP$ ) که خود مقادیر بین محدوده  $[0,1]$  اختیاری می کند، دور از انتظار نیست اگر تابع همانی<sup>۱۲</sup> اختیار شود. با این توجه که مقادیر این معیار در مدل های در حال رقابت در نزدیکی نقطه ۱ متمرکز شده اند، بجاست تابع امکان بنحوی تعریف شود که شیب آن در حوالی این نقطه بزرگتر از واحد باشد. پس بکار می گیریم:

$$\Pi_{R^2}(r^2) = \frac{(1-\alpha)r^2}{1-\alpha r^2}; \quad 0 \leq \alpha < 1 \quad (15)$$

پیدا است که با انتخاب حدپایین برای پارامتر حساسیت  $\alpha$ ، تابع امکان به تابع همانی تبدیل خواهد شد. برای تنظیم پارامتر حساسیت باز انحراف معیار  $R^2$  ها بین مدل ها ملاک خواهد بود؛ بدان معنا که برای مجموعه ای با پراکندگی کمتر نیازمند تفکیک بیشتری بین مدل ها هستیم. برای تأمین این خواسته شیب تابع در نزدیکی نقطه ۱، یعنی روی مقدار متوسط  $R^2$  ها که با  $\mu_{R^2}$  نشان می دهیم، متناسب با متمم مقدار متوسط و نیز عکس انحراف معیار آنها در نظر گرفته می شود:

$$\left. \frac{d\Pi}{dr^2} \right|_{r^2=\mu_{R^2}} \approx \left. \frac{\Delta\Pi}{\Delta r^2} \right|_{r^2=1} = k \left( \frac{1-\mu_{R^2}}{\sigma_{R^2}} \right) \quad (16)$$

برای تعیین ضریب تناسب  $k$ ، اگر حالت حدی شیب واحد را برای زمانی در نظر بگیریم که تمام نمونه ها بطور یکنواخت در بازه توزیع شده باشند، با فرض آنکه در این حال مقدار متوسط  $1/2$  است، خواهیم داشت:

$$(k/2)^2 = \text{var}(R^2) = \frac{1}{N_m - 1} \sum_1^{N_m} (R_i^2 - \mu_{R^2})^2 \quad (17)$$

مقدار پراکندگی برای حالت توزیع یکنواخت با اندکی دقت

چنین محاسبه می شود:

$$\text{var}(R^2) = \frac{1}{N_m - 1} \left( \frac{2}{(N_m - 1)^2} \sum_{i=1}^{(N_m-1)} i^2 \right) = \frac{N_m(N_m + 1)}{12(N_m - 1)^2} \quad (18)$$

باجایگذاری (۱۸) در (۱۷) و انجام عملیاتی نه چندان پیچیده، بدست می آید:

$$k = \frac{\sqrt{N_m(N_m + 1)}}{\sqrt{3}(N_m - 1)} \quad (19)$$

که برای  $N_m = 2$  برابر با  $\sqrt{2}$  خواهد بود. بنابراین، رابطه پارامتر تنظیم در تابع امکان،  $a$ ، با مقدار پراکندگی معیار توضیح دهندگی مدل های رقابت کننده، از قرار دادن مشتق (۱۵) بهمراه (۱۹) در (۱۶) مشخص می شود:

$$a = 1 - \frac{\sqrt{3}(N_m - 1)\sigma_{R^2}}{\sqrt{N_m(N_m + 1)}(1 - \mu_{R^2})} \quad (20)$$

منحنی نمونه ای از این تابع هذلولی در شکل (۲-ب) ملاحظه می شود. همین تابع امکان بدون تغییر برای معیار توان پیش بینی،  $PP$  یا  $SP$ ، بکار گرفته می شود.

تابع امکان آماره ها:

تابع توزیع امکان برای آماره های  $JB$  و  $LB$  و  $t_i$ ، براساس توزیع های مربوطه، یعنی توزیع های  $\chi^2$  با درجات آزادی به ترتیب برابر ۲ و  $N_m$  و توزیع  $t$  با درجه آزادی  $N-2$  تعریف می شود. متمم تابع تجمعی این آماره ها طبق (۱۳)، یا خود چگالی توزیع آن، این منظور را برآورده می سازد، پس:

$$\Pi_{JB}(x) = 1 - F_{\chi^2(2)}(x) \quad (21)$$

$$\Pi_{LB}(x) = 1 - F_{\chi^2(N_m)}(x) \quad (22)$$

$$\Pi_{t_i}(x) = 2 \int_0^x f_{t_i}^{(N-2)}(\tau) d\tau \quad (23)$$

$$\Pi_{P_i}(x) = 1 - F_{\chi^2(d)}(x) \quad (24)$$

ملاحظه می شود که برای اندازه ماتریس کواریانس پارامترها نیز یک تابع امکان به همین شکل، یعنی متمم تابع تجمعی توزیع  $\chi^2$  با درجه آزادی برابر با بعد فضا،  $d$ ، تعیین شده است. برای معیار  $t$  کلی نیز تابع توزیع امکان براساس همان توزیع  $t$ ، یعنی مشابه با (۲۳) تعریف می شود [۲]:

$$\Pi_{GT}(x) = 2 \int_0^x f_{t_i}^{(N-d-1)}(t) dt \quad (25)$$

تابع امکان معیارهای مشاهده ای:

در باره معیارهای مشاهده ای اما کمی شده مربوط به تابع چگالی،  $DF$ ، و طیف قدرت سری مانده ها،  $PS$ ، اعمال یک تابع امکان همانند (۱۴) و یا یک تابع امکان بصورت توزیع

گوسی مناسب است. برای معیارهای دیگری نیز که مفهوم اندازه دارند، تابع امکان بسته به مورد تعریف می شود. برای مقدار بهره مستقیم،  $DC$  براساس دانش پیشین و انتظارات معقول که برای یک مدل خاص وجود دارد، تابعی به صورت زیر قابل استفاده است:

$$\Pi_{DC}(x) = \frac{2\sqrt{a}x}{1+ax^2} \quad (26)$$

پارامتر  $a$  برای تنظیم نقطه بیشینه روی  $x=1/\sqrt{a}$  است. همین شکل تابع را می توان در مورد مطلوبیت میزان جهش پاسخ پله، یعنی  $\Pi_{OS}(0)$  نیز بکار گرفت. از این گذشته، مجموعه مشخصات مؤثر در رفتار دینامیکی مدل می توانند یک تابع چند متغیره امکان که در فضای پارامترها (یا برخی از آن ها) تعریف می شود، به خود اختصاص دهند که آن را با نماد  $\Pi_{DY}(0)$  نشان می دهیم. تقسیم دایره واحد (برای یک مدل گسسته) به محدوده های مختلف برحسب مشخصه های  $\omega_n$  و  $\zeta_n$  را می توان نمونه ای از رسم خطوط هم ارتفاع<sup>۸</sup> برای چنین تابع امکانی برشمرده (شکل ۲-ج))، برای معیار رفتار دینامیک، بعنوان یک معیار مشاهده ای، اندازه تابع امکان مزبور را می توان بطور نظری و برحسب نزدیکی به رفتار منطبق بر دانش پیشین یا وقوع پارامترهای تعیین کننده در محدوده قابل قبول پارامترها نیز مشخص نمود.

#### ۴- تشکیل و حل مسأله تصمیم گیری فازی

توابع امکان که برای هر یک از معیارهای ارزیابی تعریف شده اند، بعنوان توابع مطلوبیت با یکدیگر ترکیب و به همراه محدودیت ها که در اینجا روی همین توابع تعریف می شوند، در مسأله (۴) شرکت می کنند. با شناختی که نسبت به معیارها وجود دارد، اجازه دهید بی مقدمه به تشکیل مسأله و سپس حل آن پرداخته شود. برای تشکیل تابع مطلوبیت  $U(x)$  که در آن  $x$  شماره مدل است، ابتدا با توجه به جدول (۱)، برای هر یک از مدل ها مجموعه معیارها در چهار دسته:

۱. اندازه خطا یا متمم آن، مانند:  $MPE$ ،  $RMSE$ ،  $FPE$

یا  $R^2$ ،  $FIT$  و ...

۲. مشخصات مانده ها، مانند:  $JB$ ،  $LB$ ،  $PS$ ،  $DF$ ، و ...

۳. مقبولیت پارامترها، مانند:  $t$ ،  $ST$ ،  $GT$ ،  $OS$ ،  $DC$  و ...

۴. توان پیش بینی، یعنی:  $PP$  و  $SP$ ،

محاسبه و تفکیک شده و با نمادهای:

$$c_{i,j}(x); \quad i = 1, \dots, 4; \quad j = 1, \dots, N_i; \quad (27)$$

که در آن:

$$N_e = \sum_1^4 N_i$$

نشان داده می‌شوند. صدق مفاهیم مشابه بر معیارهای مندرج در هر دسته حاکی از ارتباط منطقی بین آنها بصورت یک ترکیب فصلی است. بعلاوه معیارهای چهار دسته با هم ارتباط عطفی دارند. پس  $U(x)$  بصورت ترکیب عطفی چهار تابع مطلوبیت مربوط به چهار دسته معیارهای ارزیابی مزبور به نحو زیر تشکیل می‌شود:

$$U(x) = \bigcap_{i=1}^4 u_i(x); \quad x = 1, \dots, N_m \quad (28)$$

$$u_i(x) = \bigcup_{j=1}^{N_i} \Pi_{i,j}(c_{i,j}(x)) \quad (29)$$

آنگاه تشکیل مسأله تصمیم‌گیری با شراکت این توابع مطلوبیت و اعمال محدودیت‌های دلخواه میسر است:

$$\begin{aligned} \max_x U(x) \\ \text{s.t. } \Pi_{i,j}(c_{i,j}(x)) > \pi_{i,j} \end{aligned} \quad (30)$$

البته نحوه ترکیبات منطقی بین معیارها در اختیار مدل‌ساز است. همچنین محدودیت‌های اعمال شده روی توابع امکان می‌تواند برای کلیه توابع بکار رفته در (29)، یا برخی از آنها در نظر گرفته شود. حل مسأله (28) پاسخ تصمیم‌گیری فازی را حاصل خواهد نمود و مدل انتخابی مشخص خواهد شد. با توجه به ماهیت توابع امکان و تعریف تابع مطلوبیت، واضح است که مقدار آن بین صفر و یک محصور می‌شود. نزدیکی مقدار مطلوبیت در نقطه بهینه  $U(x^*)$  به عدد یک بیانگر توفیق کلی مدل انتخابی در تبیین رفتار پدیده مورد مطالعه خواهد بود.

راحت تر آن است که ابتدا با حذف محدودیت‌ها مسأله را حل کرده و پاسخ را بر حسب  $x$  مرتب نمود، یعنی مدل‌ها را به ترتیب حصول بیشترین مطلوبیت درجه بندی کرد. آنگاه، مدلی که بالاترین رتبه را کسب کرده و هیچ یک از محدودیت‌ها را نقض نکند، انتخاب می‌شود.

تنها نکته باقیمانده معرفی توابعی است که نقش ترکیب‌کننده‌های منطقی را ایفاء خواهند کرد. بخش بعد به این موضوع اختصاص داده شده است.

#### ۴-۱- تعریف عملگرهای منطقی فازی

در ادبیات منطق فازی تعاریف متنوعی برای عملگرهای ترکیب‌کننده عطفی و فصلی ارائه شده‌اند. در مقایسه، پس از عملگرهای  $min$  و  $max$ ، عملگرهای ضرب و جمع کران دار<sup>۱۱</sup> بطور گسترده تری مورد استفاده بوده‌اند. این دو عملگر، بخاطر حفظ اطلاعات بیشتر، نسبت به دوتای اول ترجیح داده

می‌شوند. همچنین نگارنده دو عملگر آشنای دیگر، که کاربرد آنها پیش از این دیده نشده است، اما همین ویژگی مورد نظر، یعنی از دست ندادن اطلاعات موجود در عملگرها<sup>۱۲</sup> را بطور کامل تری دارا هستند، معرفی و بکار می‌گیرد: میانگین هندسی<sup>۱۱</sup> و میانگین حسابی<sup>۱۲</sup>:

$$\mu_{\bigcap \bar{A}}^{GM}(x) = \sqrt[n]{\prod_1^n \mu_{\bar{A}}(x)} \quad (31)$$

$$\mu_{\bigcup \bar{A}}^{AM}(x) = \frac{1}{n} \sum_1^n \mu_{\bar{A}}(x) \quad (32)$$

گذشته از عدم صدق قواعدی مانند شرکت‌پذیری برای این عملگرها، بطور کلی کثرت محاسبات در مقایسه با سایر عملگرهای ساده تر می‌تواند از علل بی‌توجهی به این دو عملگر باشد. روشن است که در مسأله ما کثرت محاسبات دشواری حل مسأله را نمی‌افزاید و محدودیت زمانی نیز در این زمینه وجود ندارد.

#### ۵- یک مدل سازی نمونه

در این بخش، روش مشروح در انتخاب مدل برای یک مدل سازی نمونه اعمال می‌شود. با عنایت به اینکه مسأله انتخاب الگو برای تمام الگوسازی‌های انجام شده در مرجع [۲] با استفاده از همین روش صورت پذیرفته است، در اینجا الگوی دیگری مدنظر قرار می‌گیرد. مدل مورد نظر الگویی برای «زمان متوسط مصرف روزانه انرژی الکتریکی» است که به نقل از [۳] آورده می‌شود.

متغیر خروجی (درون زا)،  $u_D(t)$ ، بصورت تقسیم میزان مصرف انرژی سالانه بر حداکثر بار همزمان در طول آن سال تعریف شده است. بخش مشترک در ساختار الگوهای رقابت‌کننده شکل تابعی زیر را دارد:

$$u_D(t) = \mu u_D(t-1) + u_E(t) + e(t) + \zeta e(t-1) \quad (33)$$

$$u_E(t) = f(w, p, \gamma; t) + \theta u_{RW}(t) \quad (34)$$

در این الگو پارامتر  $0 < \mu < 1$  نشان دهنده میزان تأثیر عادات تاریخی و گذشته الگوی مصرف در زمان حال است. متغیرهای  $w$  و  $p$  و  $\gamma$  به ترتیب سه عامل شناخته شده: اثر آب و هوا، نسبت قیمت حامل‌های انرژی به قیمت انرژی الکتریکی و درآمد هستند و  $u_{RW}$  نشان دهنده اثرات انقلاب و جنگ است. پارامتر  $\theta < 0$  بیانگر میزان تأثیر عوامل ناهمگن اجتماعی، شامل شوک ناشی از تحولات سال انقلاب و سال‌های مختلف جنگ در کاهش مصرف خواهد بود. جمله  $e(t)$  جانشین کلیه خطاهای اندازه‌گیری و مدل سازی شده است.

مدل‌های رقابت‌کننده تنها در شکل تابعی  $f(\cdot)$  با یکدیگر



مرجع باشد اما در مجموع، الگوی اول ترجیح داده می‌شود.

## ۶- خلاصه

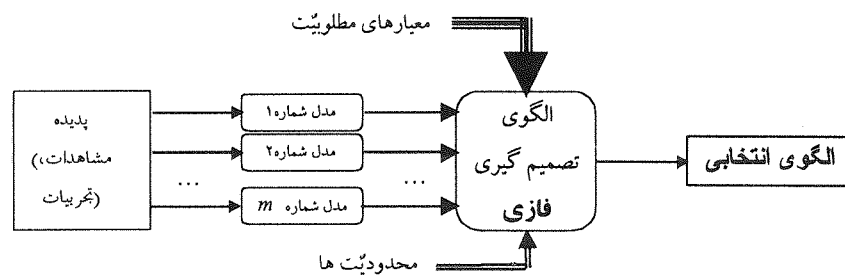
در این مقاله فرایند مقایسه و انتخاب بین مجموعه ای از مدل های موازی که در تبیین رفتار یک پدیده (سیستم) رقابت دارند، به روشی نوین تدوین شده است. با توجه به نحوه تفکر انسانی و اعمال نظرمدل ساز، نظریه امکان و تصمیم گیری فازی اساس این روش است. در عین حال بهره گیری از معیارهای ارزیابی مبتنی بر نظریه احتمال کنار گذاشته نمی شوند. انتخاب مجموعه ای از معیارها، اعم از معیارهای آماره ای و مشاهده ای، تعیین روابط منطقی فصلی و عطفی بین آنها و تعریف توابع امکان برای هر یک، سه مرحله اساسی در تشکیل مسأله تصمیم گیری فازی هستند. این روش زمینه را برای تعریف و بکارگیری معیارهای جدید غیردقیق یا حتی غیرکمی نیز فراهم می آورد.

مقاوت بوده و در سایر موارد مشابه هستند. اگرچه دراصل الگوسازی با بیش از ۴۰ الگو انجام شده است، در اینجا تنها خواص ۷ الگو آورده شده است. همچنین از چهارده معیار ارزیابی ارقام بدست آمده برای ۱۰ معیار در ستون های سمت راست ملاحظه می‌شوند. در ستون های سمت چپ اندازه توابع مطلوبیت برای چهار تابع مطلوبیت مربوط به چهار دسته معیارها و تابع مطلوبیت کلی که طبق روابط (۲۷) تا (۲۹) محاسبه شده‌اند، به منظور مقایسه الگوها ذکر شده اند.

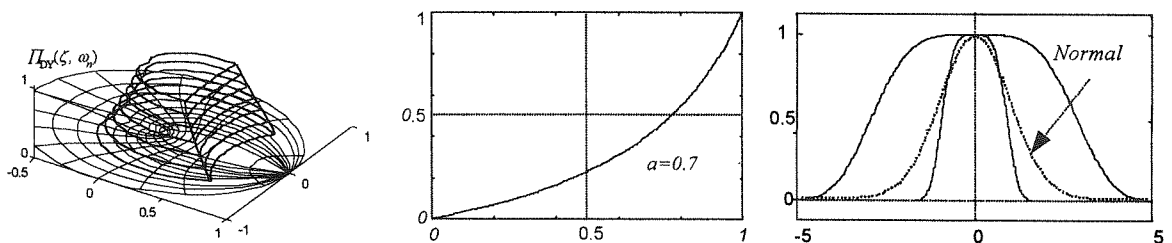
در این جدول تابع  $s(\cdot)$  نمادی برای تابع سیگموئید با یک پارامتر بصورت زیر است:

$$s(x, \alpha) = [1 + \exp(\alpha x)]^{-1}$$

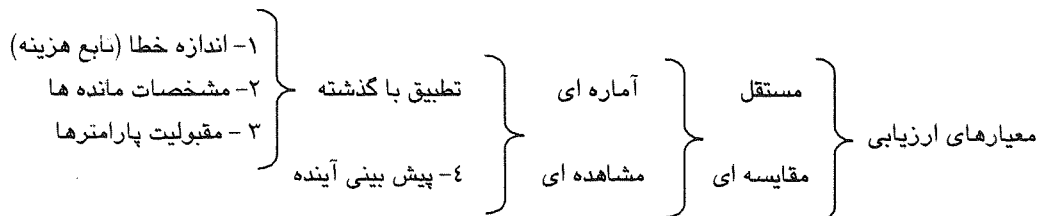
تجزیه و تحلیل جدول با توجه به روش توضیح داده شده بسادگی میسر است. بعنوان مثال، ممکن است الگوی دوم از نظر خواص مانده ها و حتی معیار توضیح دهندگی  $R^2$



شکل (۱): نمودار فرایند تصمیم گیری در انتخاب مدل



شکل (۲): نمونه های توابع امکان برای معیارهای ارزیابی. (الف) توزیع امکان (۱۴) با پارامترهای مختلف، (ب) توزیع امکان در (۱۵) با  $a = 0.7$ ، (ج) توزیع امکان  $\Pi_{DY}(\cdot)$  و خطوط  $\omega_n$  و  $\xi$  ثابت در صفحه  $z$



جدول (۱): انواع معیارهای ارزیابی که در مجموع در چهار دسته خلاصه شده اند.

جدول (۱): معیارهای ارزیابی و توابع مطلوبیت الگوهای موازی برای «زمان متوسط مصرف روزانه انرژی الکتریکی» طبق (۳۳).

رتبه	$f(w, p, y)$					$V$	$FPE$	$R^2$	$Fit$	$PP$
	$U(x)$	$u_1(x)$	$u_2(x)$	$u_3(x)$	$u_4(x)$	$JB$	$LB$	$P_{\beta}$	$GT$	$T_{min}^{std}$
	$24(1-\mu)s(w-12, \omega)(2s(p^\alpha y^\beta, 0.4)-1)$					2.7408	8.0116	0.8726	0.8270	0.9837
1	0.8472	0.7607	0.6859	1.0000	0.9872	20.177	0.2293	0.0769	30.968	4.4056
	$24(1-\mu)(\omega w - 0.045)(2s(p^\alpha y^\beta, 0.2)-1)$					2.7190	7.9477	0.8736	0.8261	0.9820
2	0.8417	0.7635	0.6684	0.9982	0.9852	30.757	0.1876	0.0989	27.417	2.9353
	$24s(w-17.5, \omega)(2s(p^\alpha y^\beta, \varphi)-1)$					2.8409	8.8636	0.8620	0.8207	0.9872
3	0.8199	0.7053	0.6508	0.9941	0.9902	6.0577	0.4089	0.1021	20.832	2.4145
	$24(1-\mu)(\omega w - 0.045)(2s(p^\alpha y^\beta, \varphi)-1)$					2.7163	8.4747	0.8687	0.8192	0.9798
4	0.8079	0.7417	0.6694	0.8726	0.9835	29.680	0.1802	0.8375	3.3131	0.6764
	$24s(w-17.5, \omega)(2s(p^\alpha, \varphi)-1)(2s(y^\beta, \psi)-1)$					2.7533	9.1777	0.8614	0.8107	0.9863
5	0.7929	0.6754	0.6865	0.8625	0.9884	13.457	0.2649	1.3946	2.0774	0.6860
	$24(1-\mu)\tan^{-1}(\omega(w-8))(2s(p^\alpha y^\beta, \varphi)-1)$					3.0549	9.5312	0.8523	0.8077	0.9886
6	0.7920	0.6192	0.6495	0.9867	0.9913	7.0374	0.4778	0.1155	18.181	2.0227
	$\omega w + \alpha p + \beta y$					5.8105	0.5137	0.7387	0.7005	0.9976
7	0.7855	0.5652	0.6831	0.9902	0.9959	1.3191	1.5741	0.2328	8.9109	2.1748

## زیر نویس ها

- <sup>۱</sup> *Softness*  
<sup>۲</sup> *Residuals*  
<sup>۳</sup> *Fuzzy Decision-Making*  
<sup>۴</sup> *Crisp*  
<sup>۵</sup> *Central Limit Theorem*  
<sup>۶</sup> *Jarque-Bera test of Normality*  
<sup>۷</sup> *Kernel method*  
<sup>۸</sup> *Goodness of Fit*  
<sup>۹</sup> *Ljung-Box statistics*  
<sup>۱۰</sup> *Power Spectrum*  
<sup>۱۱</sup> *Smoothed*

- <sup>۱۲</sup> *Durbin-Watson test*  
<sup>۱۳</sup> *Overshoot*  
<sup>۱۴</sup> *Generalized T-statistics*  
<sup>۱۵</sup> *Forecast Performance*  
<sup>۱۶</sup> *Argument*  
<sup>۱۷</sup> *Identity Function*  
<sup>۱۸</sup> *Contour Plot*  
<sup>۱۹</sup> *Bounded Sum*  
<sup>۲۰</sup> *Operand*  
<sup>۲۱</sup> *Geometric Mean*  
<sup>۲۲</sup> *Arithmetic Mean*

## مراجع

- [۴] D.W. Boyd, *System Analysis and Modeling*, ACADEMIC PRESS, 2001.  
[۵] R. Gençay, F. Seçuk, "A Visual Goodness-of-Fit Test for Econometric Models", *Studies in Nonlinear Dynamic Economics*, vol 3, no 3, MIT PRESS, 1998.  
[۶] N.Gershenfeld, *The Nature of Mathematical Modeling*, CAMBRIDGE UNIVERSITY PRESS, 1999.  
[۷] A.A.Grasa, *Econometric Model Selection: A New Approach*, KLUWER ACADEMIC PUBLISHERS, 1989.  
[۸] D.N. Gujarati, *Basic Econometrics*, MC GRAW HILL, 1995.

- [۱] ح. شکوری گنجوی. الگوی انتخابی برای پیش بینی روند صادرات غیرنفتی، طرح تحقیقاتی، مؤسسه پژوهش های بازرگانی، ۱۳۷۸.  
[۲] ح. شکوری گنجوی. مدل سازی دینامیک و شناسایی سیستم اقتصاد کلان ایران (نگرش سیستمی)، رساله دکتری، دانشگاه صنعتی امیرکبیر، ۱۳۷۸.  
[۳] ح. شکوری گنجوی. مدل سازی و شبیه سازی دینامیک سیستم تقاضای انرژی الکتریکی در ایران، گزارش سوم طرح ملی تحقیقات انرژی، مجری: جلال نظر زاده، معاونت انرژی وزارت نیرو، ۱۳۷۹.

- [۹] D.F. Hendry, *Dynamic Econometrics*, OXFORD, 1995.
- [۱۰] D.F. Hendry, G.E. Mizon "On Selecting Policy Analysis Models by Forecast Accuracy", *Discussion Papers in Economics & Econometrics*, University of Southampton, 1999.
- [۱۱] L. Ljung, *System Identification: Theory for the User*, PRENTICE HALL, 1987.
- [۱۲] D.P. Maki, M. Thompson, *Mathematical Modeling & Applications*, PRENTICE HALL,
- [۱۳] D.W. Scott, *Multivariate Density Estimation*, WILEY INTERSCIENCE, 1992.
- [۱۴] H. Shakouri G., N.Sadati, "An Optimal Fuzzy Approach to the Control of Predator-Prey Equations", *Scientia*, vol. 2, no. 4, 1996.
- [۱۵] H. Shakouri G., "Feedback Identification of a MIMO System: Applied to Make Equivalents of External Power Systems", *Proc. ICEE'93*, vol. 3, p.p. 315, 1993.
- [۱۶] H. Shakouri G., S.K.Y. Nikraves, "A New Approach in Model Selection Using Fuzzy Decision Making: A trade off between Probability and Possibility Theories", *Proc. IEEE SMC*, p.p. 3784, 2000.
- [۱۷] J.A. Spriet, *Computer-Aided Modelling and Simulation*, ACADEMIC PRESS, 1982.
- [۱۸] H.J. Zimmermann, *Fuzzy Set Theory and its Applications*, KLUWER ACADEMIC PUBLISHERS, 1996.